

## 超低功耗 Sub-1GHz 射频收发器

### 特性

- 频率范围: 127至1020MHz
- 调制解调: OOK, (G)FSK 和(G)MSK
- 数据率: 0.5 至 300 kbps
- 灵敏度: -121 dBm 2.0kbps,  $F_{RF} = 433.92$  MHz  
-111 dBm 50kbps,  $F_{RF} = 433.92$  MHz
- 电压范围: 1.8 至 3.6 V
- 发射电流: 23 mA @ 13 dBm, 433.92 MHz, FSK  
72 mA @ 20 dBm, 433.92 MHz, FSK,
- 接收电流: 8.5 mA @ 433.92 MHz, FSK (高性能模式)  
7.2 mA @ 433.92 MHz, FSK (低功耗模式)
- 支持多种超低功耗 (SLP) 接收模式
- 睡眠电流
  - ◆ 300 nA, Duty Cycle = OFF
  - ◆ 800 nA, Duty Cycle = ON
- 接收机特色功能:
  - ◆ 快速稳定的自动频率校正 (AFC)
  - ◆ 三种不同特性的时钟恢复系统 (CDR)
  - ◆ 快速精准的有效信号监测 (PJD)
- 4-wireSPI 接口
- 支持直通及包模式
- 可配置包处理机及 64-Byte FIFO
- NRZ 格式, 曼切斯特, 数据白化编解码, FEC 前向纠错

### 描述

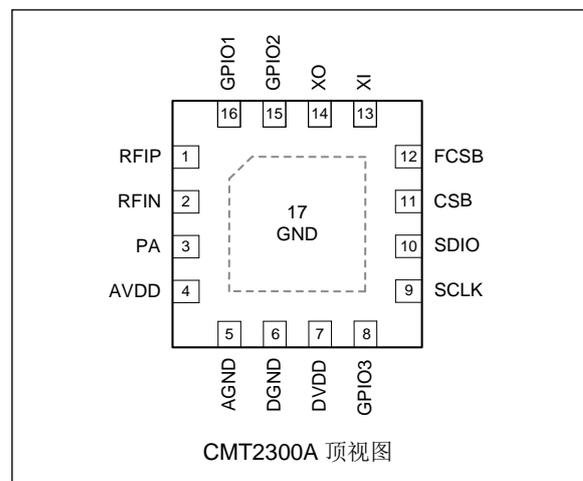
CMT2300A 是一款超低功耗, 高性能, 适用于各种 127 至 1020 MHz 无线应用的 OOK, (G)FSK 射频收发器。它是 CMOSTEK NextGenRF™ 射频产品线的一部分, 这条产品线包含完整的发射器, 接收器和收发器。CMT2300A 的高集成度, 简化了系统设计所需的外围物料。高达+20 dBm 的发射功率和-121 dBm 的灵敏度优化了应用的链路性能。它支持多种数据包格式及编解码方式, 使得它可以灵活的满足各种应用的需求。另外, CMT2300A 还支持 64-byte Tx/Rx FIFO, 丰富的 GPIO 及中断配置, Duty-Cycle 运行模式, 信道侦听, 高精度 RSSI, 低电压检测, 上电复位, 低频时钟输出, 手动快速跳频, 静噪输出等功能, 使得应用设计更加灵活, 实现产品差异化设计。CMT2300A 工作于 1.8 V 至 3.6 V。当达到 -121 dBm 灵敏度的时候仅消耗 8.5 mA 电流, 超低功耗接收模式可以进一步降低芯片的接收功耗; 以 13dBm 输出是仅消耗 23 mA 发射电流。

### 应用

- 自动抄表
- 家居安防及楼宇自动化
- ISM 波段数据通讯
- 工业监控及控制
- 遥控及安防系统
- 遥控钥匙进入
- 无线传感器节点
- 标签读写器

### 订购信息

型号	频率	封装	最小起订量
CMT2300A-EQR	433.92 MHz	QFN16	3,000 pcs
更多订购信息:见第 40 页表 23			



## 目录

<b>1.</b>	<b>电气特性</b>	<b>4</b>
1.1	推荐运行条件	4
1.2	绝对最大额定值	4
1.3	功耗	5
1.4	接收机	6
1.5	发射机	7
1.6	稳定时间	8
1.7	频率综合器	8
1.8	晶体	9
1.9	低频振荡器	9
1.10	低电压检测	9
1.11	数字接口	10
1.12	典型参数图表	11
<b>2.</b>	<b>管脚描述</b>	<b>16</b>
<b>3.</b>	<b>典型应用原理图</b>	<b>18</b>
3.1	直接 (Direct Tie) 原理图	18
3.2	射频开关 (Switch Type) 原理图	20
<b>4.</b>	<b>功能描述</b>	<b>22</b>
4.1	发射机	22
4.2	接收机	23
4.3	辅助功能	23
4.3.1	上电复位 (POR)	23
4.3.2	晶体振荡器	24
4.3.3	睡眠计时器	24
4.3.4	低电压检测	24
4.3.5	接收信号强度指示器 (RSSI)	24
4.3.6	相位跳变检测 (PJD)	25
4.3.7	自动频率控制 (AFC)	26
4.3.8	数据率时钟恢复 (CDR)	26
4.3.9	快速手动跳频	26
<b>5.</b>	<b>芯片运行</b>	<b>27</b>
5.1	SPI 接口	27
5.2	FIFO	27
5.2.1	FIFO 读写时序	28
5.2.2	FIFO 相关中断	28
5.3	工作状态, 时序及功耗	29
5.3.1	启动时序	29

---

5.3.2	工作状态.....	30
5.4	GPIO 和中断.....	31
<b>6.</b>	<b>数据包及包处理机制.....</b>	<b>34</b>
6.1	直通模式.....	34
6.2	数据包模式.....	35
<b>7.</b>	<b>超低功耗运行.....</b>	<b>37</b>
7.1	Duty Cycle 运转模式.....	37
7.2	超低功耗 (SLP) 接收模式.....	37
7.3	接收机“电流 VS 性能”配置.....	38
<b>8.</b>	<b>用户寄存器.....</b>	<b>39</b>
<b>9.</b>	<b>订购信息.....</b>	<b>41</b>
<b>10.</b>	<b>封装信息.....</b>	<b>42</b>
<b>11.</b>	<b>顶部丝印.....</b>	<b>43</b>
<b>12.</b>	<b>文档变更记录.....</b>	<b>44</b>
<b>13.</b>	<b>联系信息.....</b>	<b>45</b>

## 1. 电气特性

$V_{DD}=3.3\text{ V}$ ,  $T_{OP}=25\text{ }^{\circ}\text{C}$ ,  $F_{RF}=433.92\text{ MHz}$ , 灵敏度是通过接收一个PN9 序列及匹配至 $50\ \Omega$ 阻抗下,  $0.1\%$ BER 的标准下测得。除非另行声明, 所有结果都是在评估板CMT2300A-EM 上测试得到。

### 1.1 推荐运行条件

表 1. 推荐运行条件

参数	符号	条件	最小	典型	最大	单位
运行电源电压	$V_{DD}$		1.8		3.6	V
运行温度	$T_{OP}$		-40		85	$^{\circ}\text{C}$
电源电压斜率			1			mV/us

### 1.2 绝对最大额定值

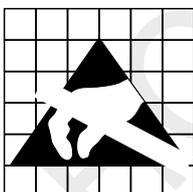
表 2. 绝对最大额定值<sup>[1]</sup>

参数	符号	条件	最小	最大	单位
电源电压	$V_{DD}$		-0.3	3.6	V
接口电压	$V_{IN}$		-0.3	3.6	V
结温	$T_J$		-40	125	$^{\circ}\text{C}$
储藏温度	$T_{STG}$		-50	150	$^{\circ}\text{C}$
焊接温度	$T_{SDR}$	持续至少 30 秒		255	$^{\circ}\text{C}$
ESD 等级 <sup>[2]</sup>		人体模型(HBM)	-2	2	kV
栓锁电流		@ $85\text{ }^{\circ}\text{C}$	-100	100	mA

**备注:**

[1]. 超过“绝对最大额定参数”可能会造成设备永久性损坏。该值为压力额定值, 并不意味着在该压力条件下设备功能受影响, 但如果长时间暴露在绝对最大额定值条件下, 可能会影响设备可靠性。

[2]. CMT2300A 是高性能射频集成电路, 对本芯片的操作和装配只应该在具有良好 ESD 保护的工作台上进行。



**警告! ESD敏感器件.** 对芯片进行操作的时候应注意做好ESD防范措施, 以免芯片的性能下降或者功能丧失。

## 1.3 功耗

表 3. 功耗规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
Sleep 电流	$I_{SLEEP}$	睡眠模式, 睡眠计数器关闭		300		nA
		睡眠模式, 睡眠计数器开启		800		nA
Standby 电流	$I_{Standby}$	晶体振荡器开启		1.45		mA
RFS 电流	$I_{RFS}$	433 MHz		5.7		mA
		868 MHz		5.8		mA
		915 MHz		5.8		mA
TFS 电流	$I_{TFS}$	433 MHz		5.6		mA
		868 MHz		5.9		mA
		915 MHz		5.9		mA
RX 电流 (高性能)	$I_{RX-HP}$	FSK, 433 MHz, 10 kbps, 10 kHz $F_{DEV}$		8.5		mA
		FSK, 868 MHz, 10 kbps, 10 kHz $F_{DEV}$		8.6		mA
		FSK, 915 MHz, 10 kbps, 10 kHz $F_{DEV}$		8.9		mA
RX 电流 (低功耗)	$I_{RX-LP}$	FSK, 433 MHz, 10 kbps, 10 kHz $F_{DEV}$		7.2		mA
		FSK, 868 MHz, 10 kbps, 10 kHz $F_{DEV}$		7.3		mA
		FSK, 915 MHz, 10 kbps, 10 kHz $F_{DEV}$		7.6		mA
TX 电流	$I_{TX}$	FSK, 433 MHz, +20 dBm (直连)		72		mA
		FSK, 433 MHz, +20 dBm (RF 开关)		77		mA
		FSK, 433 MHz, +13 dBm (直连)		23		mA
		FSK, 433 MHz, +10 dBm (直连)		18		mA
		FSK, 433 MHz, -10 dBm (直连)		8		mA
		FSK, 868 MHz, +20 dBm (直连)		87		mA
		FSK, 868 MHz, +20 dBm (RF 开关)		80		mA
		FSK, 868 MHz, +13 dBm (直连)		27		mA
		FSK, 868 MHz, +10 dBm (直连)		19		mA
		FSK, 868 MHz, -10 dBm (直连)		8		mA
		FSK, 915 MHz, +20 dBm (直连)		70		mA
		FSK, 915 MHz, +20 dBm (RF 开关)		75		mA
		FSK, 915 MHz, +13 dBm (直连)		28		mA
		FSK, 915 MHz, +10 dBm (直连)		19		mA
		FSK, 915 MHz, -10 dBm (直连)		8		mA

## 1.4 接收机

表 4. 接收器规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
数据率	DR	OOK	0.5		40	kbps
		FSK 和 GFSK	0.5		300	kbps
频偏	F <sub>DEV</sub>	FSK 和 GFSK	2		200	kHz
灵敏度 @ 433 MHz	S <sub>433-HP</sub>	DR = 2.0 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-121		dBm
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-116		dBm
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz (低功耗设置)		-115		dBm
		DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz		-113		dBm
		DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz (低功耗设置)		-112		dBm
		DR = 50 kbps, F <sub>DEV</sub> = 25 kHz		-111		dBm
		DR =100 kbps, F <sub>DEV</sub> = 50 kHz		-108		dBm
		DR =200 kbps, F <sub>DEV</sub> = 100 kHz		-105		dBm
灵敏度 @ 868 MHz	S <sub>868-HP</sub>	DR = 2.0 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-119		dBm
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-113		dBm
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz (低功耗设置)		-111		dBm
		DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz		-111		dBm
		DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz (低功耗设置)		-109		dBm
		DR = 50 kbps, F <sub>DEV</sub> = 25 kHz		-108		dBm
		DR =100 kbps, F <sub>DEV</sub> = 50 kHz		-105		dBm
		DR =200 kbps, F <sub>DEV</sub> = 100 kHz		-102		dBm
灵敏度 @ 915 MHz	S <sub>915-HP</sub>	DR = 2.0 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-117		dBm
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-113		dBm
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz (低功耗设置)		-111		dBm
		DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz		-111		dBm
		DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz (低功耗设置)		-109		dBm
		DR = 50 kbps, F <sub>DEV</sub> = 25 kHz		-109		dBm
		DR =100 kbps, F <sub>DEV</sub> = 50 kHz		-105		dBm
		DR =200 kbps, F <sub>DEV</sub> = 100 kHz		-102		dBm
饱和输入电平	P <sub>LVL</sub>				20	dBm
输入阻抗 (RFIP, RFIN pin 到地)	Zin_LF	315 MHz, 433 MHz	135 Ω // 4 pF			
	Zin_HF	868 MHz, 915 MHz	180 Ω // 5 pF			
镜像抑制比	IMR	F <sub>RF</sub> =433 MHz		35		dB
		F <sub>RF</sub> =868 MHz		33		dB
		F <sub>RF</sub> =915 MHz		33		dB
接收信道带宽	BW	接收信道带宽	50		500	kHz
同信道干扰抑制比	CCR	DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz; 带相同调制的干扰		-7		dB
邻信道干扰抑制比	ACR-I	DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz; BW=100kHz, 200 kHz 信道间隔, 带相同调制的干扰		30		dB

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
隔道干扰抑制比	ACR-II	DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz; BW=100kHz, 400 kHz 信道间隔, 带相同调制的干扰		45		dB
阻塞抑制比	BI	DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz; ±1 MHz 偏移, 连续波干扰		70		dB
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz; ±2 MHz 偏移, 连续波干扰		72		dB
		DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz; ±10 MHz 偏移, 连续波干扰		75		dB
输入 3 阶交调点	IIP3	DR = 10 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz; 1 MHz 和 2 MHz 偏移的双音测试, 最大系统增益设置		-25		dBm
RSSI 测量范围	RSSI		-120		20	dBm
更多灵敏度指标 (典型配置)		433.92 MHz, DR = 1.2kbps, F <sub>DEV</sub> = 5 kHz		-122.9		dBm
		433.92 MHz, DR = 1.2kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-121.8		dBm
		433.92 MHz, DR = 1.2kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz		-119.5		dBm
		433.92 MHz, DR = 2.4kbps, F <sub>DEV</sub> = 5 kHz		-120.6		dBm
		433.92 MHz, DR = 2.4kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-120.3		dBm
		433.92 MHz, DR = 2.4kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz		-119.7		dBm
		433.92 MHz, DR = 9.6 kbps, F <sub>DEV</sub> = 9.6 kHz		-116.0		dBm
		433.92 MHz, DR = 9.6 kbps, F <sub>DEV</sub> = 19.2 kHz		-116.1		dBm
		433.92 MHz, DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 10 kHz		-114.2		dBm
		433.92 MHz, DR = 20 kbps, F <sub>DEV</sub> = 20 kHz		-113.0		dBm
		433.92 MHz, DR = 50 kbps, F <sub>DEV</sub> = 25 kHz		-110.6		dBm
		433.92 MHz, DR = 50 kbps, F <sub>DEV</sub> = 50 kHz		-109.0		dBm
		433.92 MHz, DR = 100 kbps, F <sub>DEV</sub> = 50 kHz		-107.8		dBm
		433.92 MHz, DR = 200 kbps, F <sub>DEV</sub> = 50 kHz		-103.5		dBm
		433.92 MHz, DR = 200 kbps, F <sub>DEV</sub> = 100 kHz		-104.3		dBm
		433.92 MHz, DR = 300 kbps, F <sub>DEV</sub> = 50 kHz		-98.0		dBm
		433.92 MHz, DR = 300 kbps, F <sub>DEV</sub> = 150 kHz		-101.6		dBm

## 1.5 发射机

表 5. 发射机规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
输出功率	P <sub>OUT</sub>	不同的频段需要特定的外围物料	-20		+20	dBm
输出功率步进	P <sub>STEP</sub>			1		dB
GFSK高斯滤波系数	BT		0.3	0.5	1.0	-
不同温度下输出功率变化	P <sub>OUT-TOP</sub>	温度从-40 至+85 °C		1		dB
发射杂散辐射		P <sub>OUT</sub> = +13 dBm, 433MHz, F <sub>RF</sub> < 1 GHz			-54	dBm
		1 GHz 至 12.75 GHz, 含谐波			-36	dBm
F <sub>RF</sub> = 433 MHz的谐波输出 <sup>[1]</sup>	H2 <sub>433</sub>	2 次谐波 +20 dBm P <sub>OUT</sub>		-46		dBm
	H3 <sub>433</sub>	3 次谐波 +20 dBm P <sub>OUT</sub>		-50		dBm
F <sub>RF</sub> = 868 MHz的谐波输出 <sup>[1]</sup>	H2 <sub>868</sub>	2 次谐波 +20 dBm P <sub>OUT</sub>		-43		dBm
	H3 <sub>868</sub>	3 次谐波 +20 dBm P <sub>OUT</sub>		-52		dBm

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
F <sub>RF</sub> = 915 MHz的谐波输出 <sup>[1]</sup>	H2 <sub>915</sub>	2次谐波 +20 dBm P <sub>OUT</sub>		-48		dBm
	H3 <sub>915</sub>	3次谐波 +20 dBm P <sub>OUT</sub>		-53		dBm
F <sub>RF</sub> = 433 MHz的谐波输出 <sup>[1]</sup>	H2 <sub>433</sub>	2次谐波 +13 dBm P <sub>OUT</sub>		-52		dBm
	H3 <sub>433</sub>	3次谐波 +13 dBm P <sub>OUT</sub>		-52		dBm
F <sub>RF</sub> = 868 MHz的谐波输出 <sup>[1]</sup>	H2 <sub>868</sub>	2次谐波 +13 dBm P <sub>OUT</sub>		-52		dBm
	H3 <sub>868</sub>	3次谐波 +13 dBm P <sub>OUT</sub>		-52		dBm
F <sub>RF</sub> = 915 MHz的谐波输出 <sup>[1]</sup>	H2 <sub>915</sub>	2次谐波 +13 dBm P <sub>OUT</sub>		-52		dBm
	H3 <sub>915</sub>	3次谐波 +13 dBm P <sub>OUT</sub>		-52		dBm

备注:  
[1]. 谐波指标主要取决于硬件电路匹配优劣, 上面参数基于 CMT2300A-EM 测试得出。

## 1.6 稳定时间

表 6. 稳定时间

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
稳定时间	T <sub>SLP-RX</sub>	从 Sleep 到 RX		1000		us
	T <sub>SLP-TX</sub>	从 Sleep 到 TX		1000		us
	T <sub>STB-RX</sub>	从 Standby 到 RX		350		us
	T <sub>STB-TX</sub>	从 Standby 到 TX		350		us
	T <sub>RFS-RX</sub>	从 RFS 到 RX		20		us
	T <sub>TFS-RX</sub>	从 TFS 到 TX		20		us
	T <sub>TX-RX</sub>	从 TX 到 RX (Ramp Down 需要 2T <sub>symbol</sub> 的时间)			2T <sub>symbol</sub> +350	us
	T <sub>RX-TX</sub>	从 RX 到 TX			350	us

备注:  
[1]. T<sub>SLP-RX</sub> 和 T<sub>SLP-TX</sub> 的时间主要取决于晶体起振, 这个与晶体本身有主要关系;

## 1.7 频率综合器

表 7. 频率综合器规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
频率范围	F <sub>RF</sub>	需要不同的匹配网络	760		1020	MHz
			380		510	MHz
			190		340	MHz
			127		170	MHz
综合器频率分辨率	F <sub>FRES</sub>			25		Hz
频率调谐时间	t <sub>TUNE</sub>			150		us
相位噪声 @ 433 MHz	PN <sub>433</sub>	10 kHz 频率偏移		-94		dBc/Hz
		100 kHz 频率偏移		-99		dBc/Hz
		500 kHz 频率偏移		-118		dBc/Hz
		1MHz 频率偏移		-127		dBc/Hz
		10 MHz 频率偏移		-134		dBc/Hz
相位噪声 @ 868 MHz	PN <sub>868</sub>	10 kHz 频率偏移		-92		dBc/Hz
		100 kHz 频率偏移		-95		dBc/Hz

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
		500 kHz 频率偏移		-114		dBc/Hz
		1MHz 频率偏移		-121		dBc/Hz
		10 MHz 频率偏移		-130		dBc/Hz
相位噪声 @ 915 MHz	PN <sub>915</sub>	10 kHz 频率偏移		-89		dBc/Hz
		100 kHz 频率偏移		-92		dBc/Hz
		500 kHz 频率偏移		-111		dBc/Hz
		1MHz 频率偏移		-121		dBc/Hz
		10 MHz 频率偏移		-130		dBc/Hz

## 1.8 晶体

表 8. 晶体规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
晶体频率 <sup>[1]</sup>	F <sub>XTAL</sub>			26		MHz
晶体频率容差 <sup>[2]</sup>	ppm			20		ppm
负载电容	C <sub>LOAD</sub>			15		pF
晶体等效电阻	R <sub>m</sub>			60		Ω
晶体启动时间 <sup>[3]</sup>	t <sub>XTAL</sub>			400		us
<b>备注:</b>						
[1]. CMT2300A 可以直接用外部参考时钟通过耦合电容驱动 XIN 管脚工作。外部时钟信号的峰峰值要求在 0.3 到 0.7 V 之间。						
[2]. 该值包括 (1) 初始误差; (2) 晶体负载; (3) 老化; 和(4) 随温度的改变。可接受的晶体频率误差受限于接收机的带宽和与之搭配的发射器之间射频频率偏差。						
[3]. 该参数很大程度上与晶体相关。						

## 1.9 低频振荡器

表 9. 低频振荡器规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
校准频率 <sup>[1]</sup>	F <sub>LPOSC</sub>			32		kHz
频率精确度		校准以后		±1		%
温度系数 <sup>[2]</sup>				-0.02		%/°C
电源电压系数 <sup>[3]</sup>				+0.5		%/V
初始校准时间	t <sub>LPOSC-CAL</sub>			4		ms
<b>备注:</b>						
[1]. 低频振荡器在 PUP 阶段自动校准到晶体振荡器频率, 并周期性的在这个阶段校准。						
[2]. 校准后频率随着温度变化的漂移。						
[3]. 校准后频率随着电源电压改变而漂移。						

## 1.10 低电压检测

表 10. 低电压检测规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
低电压检测精度	LBD <sub>RES</sub>			50		mV

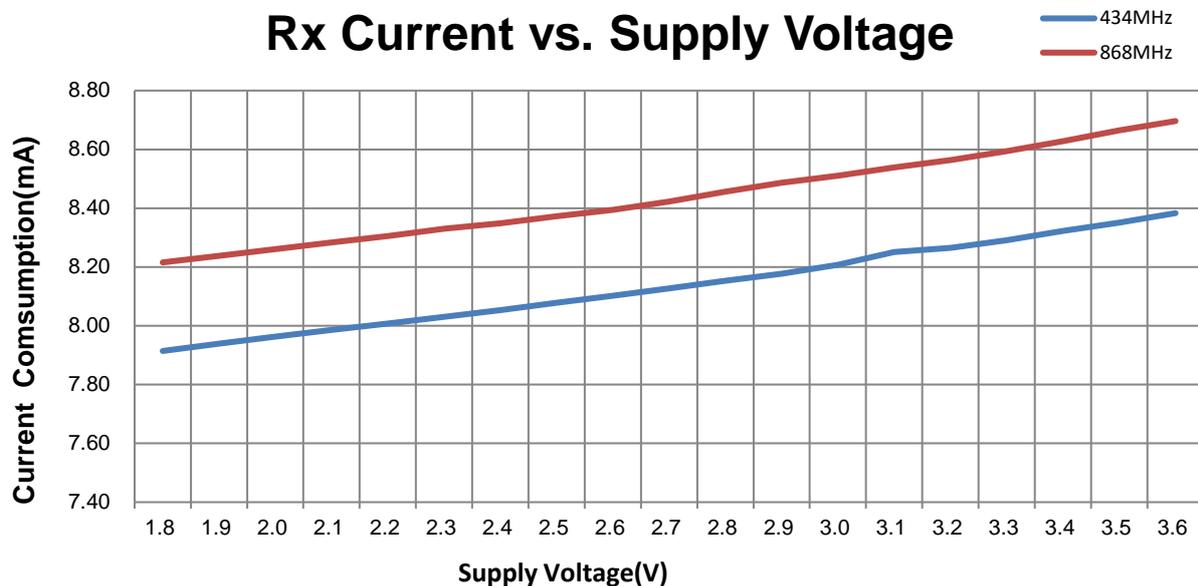
## 1.11 数字接口

表 11. 数字接口规格

参数	符号	条件	最小	典型	最大	参数
数字信号输入高电平	$V_{IH}$		$V_{DD}-0.4$			$V_{DD}$
数字信号输入低电平	$V_{IL}$				0.2	$V_{DD}$
数字信号输出高电平	$V_{OH}$	@ $I_{OH} = -0.5mA$	$V_{DD}-0.4$			V
数字信号输出低电平	$V_{OL}$	@ $I_{OL} = 0.5mA$			0.4	V
SCLK 频率	$F_{SCL}$				5	MHz
SCLK 为高时间	$T_{CH}$		80			ns
SCLK 为低时间	$T_{CL}$		80			ns
SCLK 上升沿时间	$T_{CR}$				50	ns
SCLK 下降沿时间	$T_{CF}$				50	ns

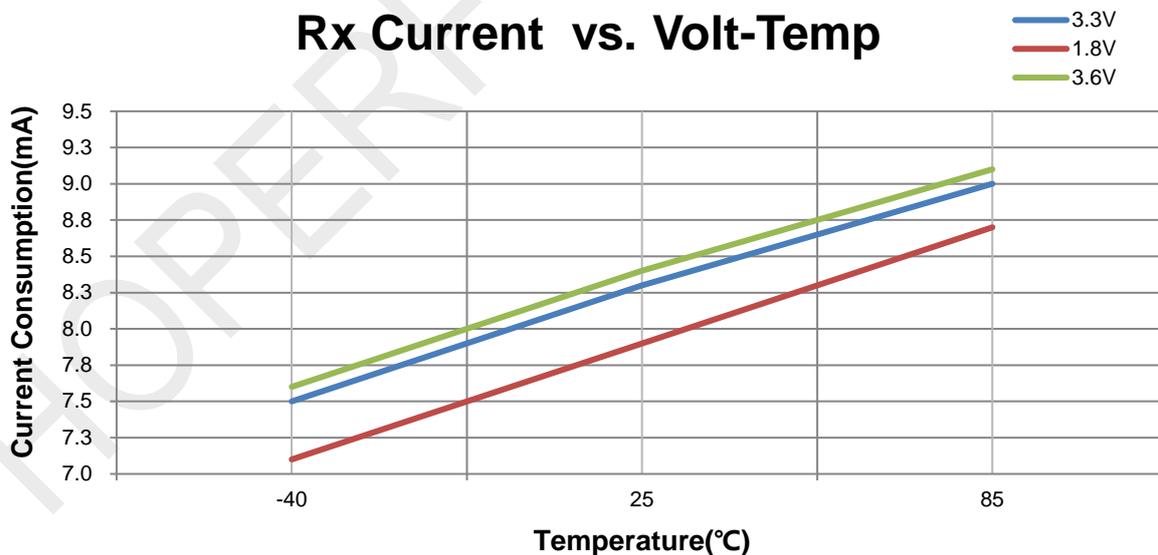
## 1.12 典型参数图表

### 1.12.1 接收电流与供电电压曲线图

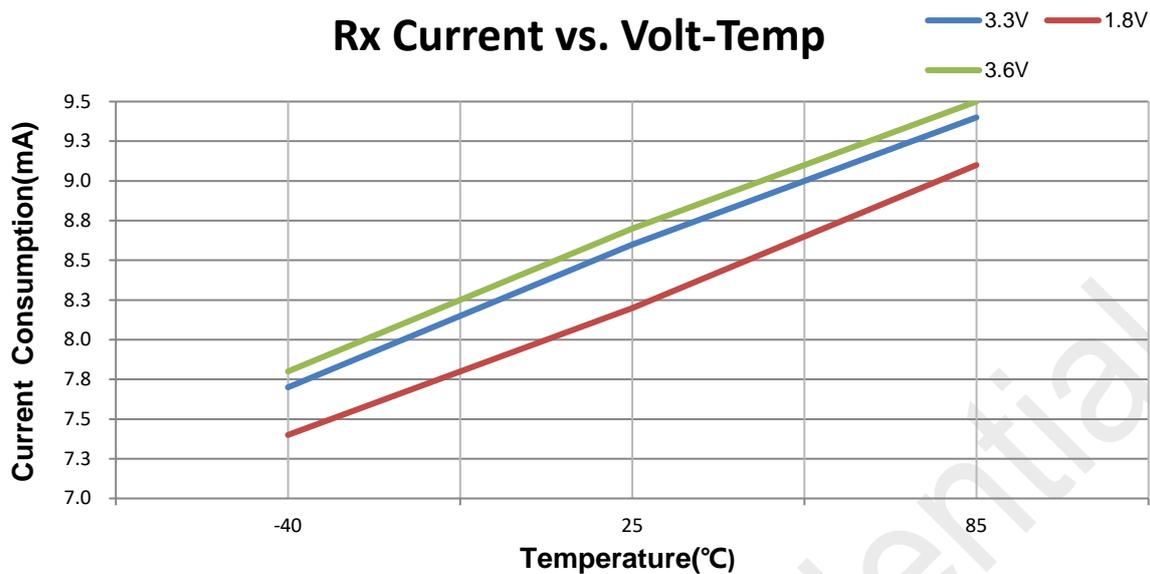


测试条件: Freq=434MHz / 868MHz, Fdev=10KHz, BR=10Kbps

### 1.12.2 接收电流与供电电压及温度曲线图

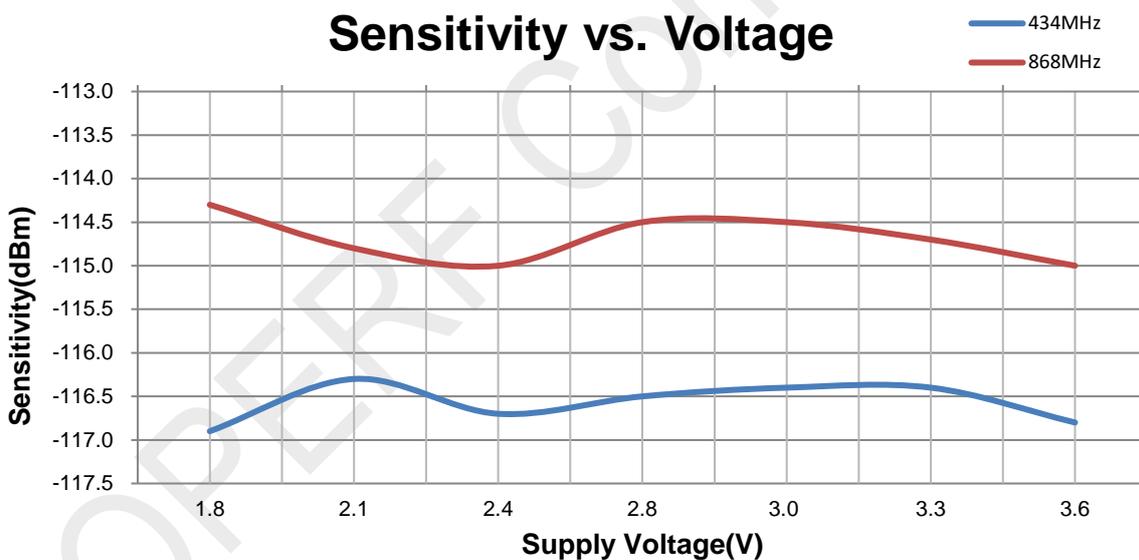


测试条件: Freq = 434MHz, Fdev = 10KHz, BR = 10Kbps



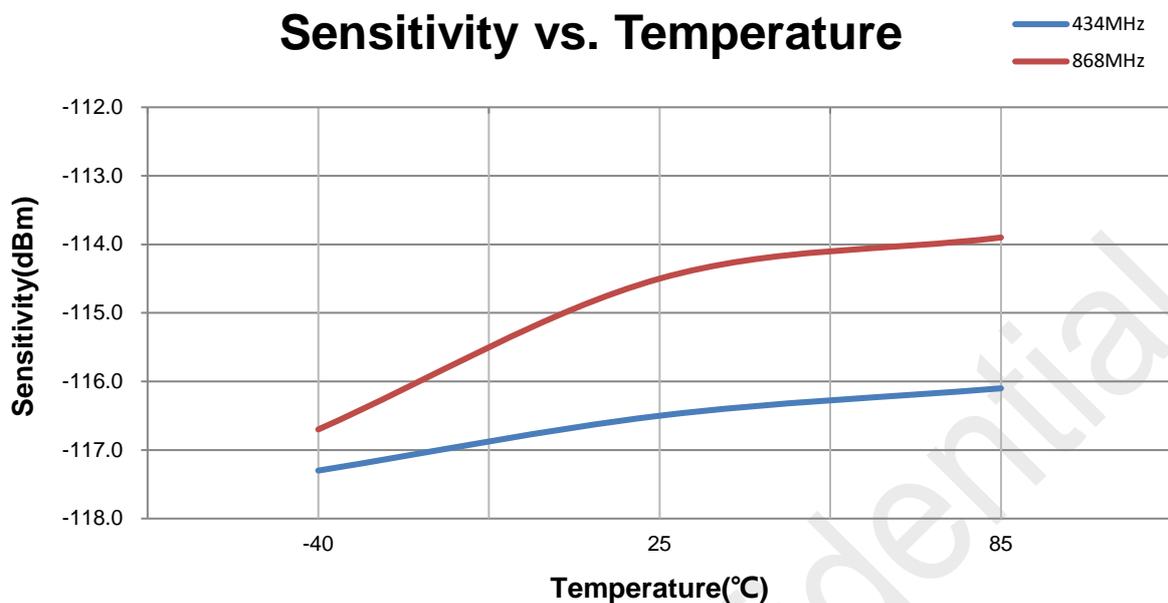
测试条件: Freq = 868MHz, Fdev = 10KHz, BR = 10Kbps

#### 1.12.3 接收灵敏度与供电电压曲线图



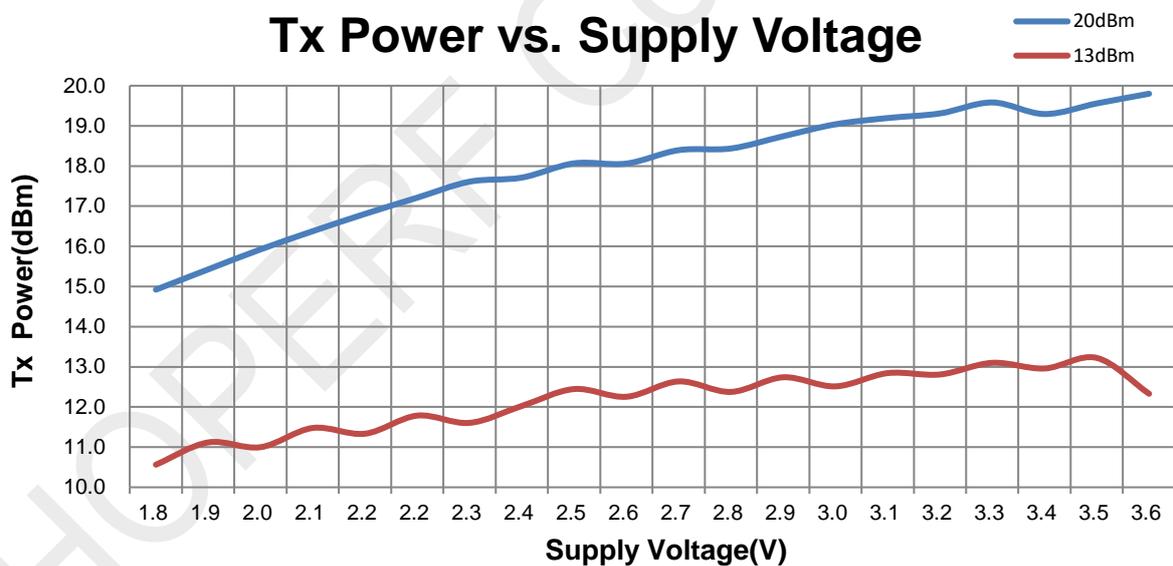
测试条件: FSK 调制, DEV = 10KHz, BR = 10Kbps

## 1.12.4 接收灵敏度与温度曲线图

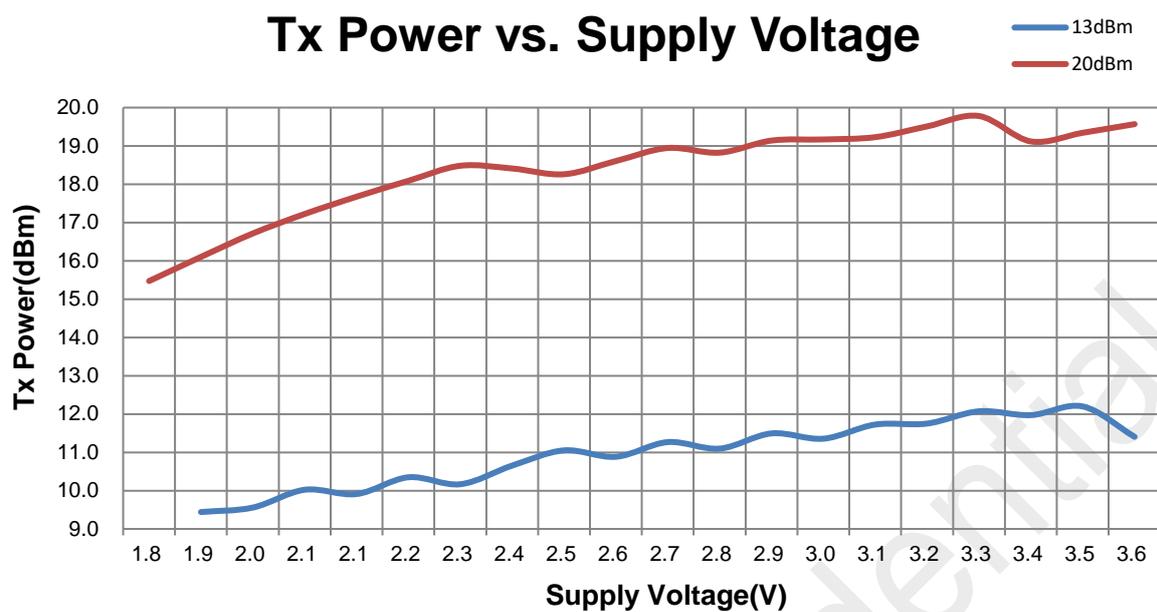


测试条件: FSK 调制, DEV = 10KHz, BR = 10Kbps

## 1.12.5 发射功率与供电电压曲线图



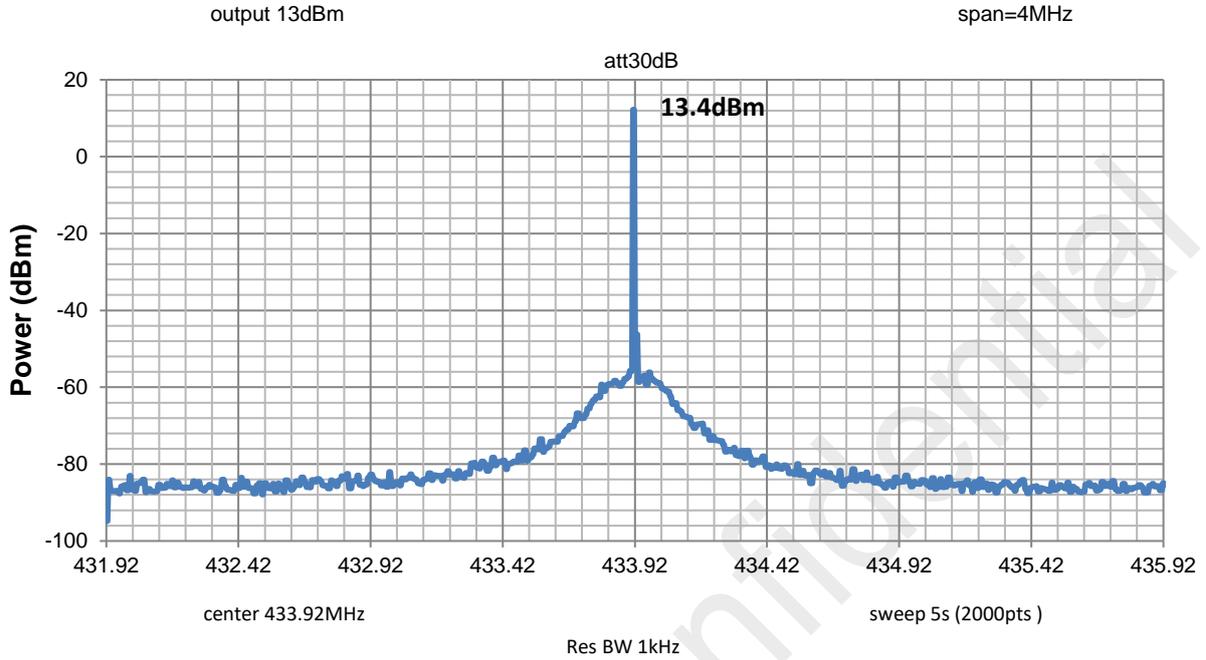
测试条件: Freq = 434MHz, 20dBm / 13dBm 匹配网络



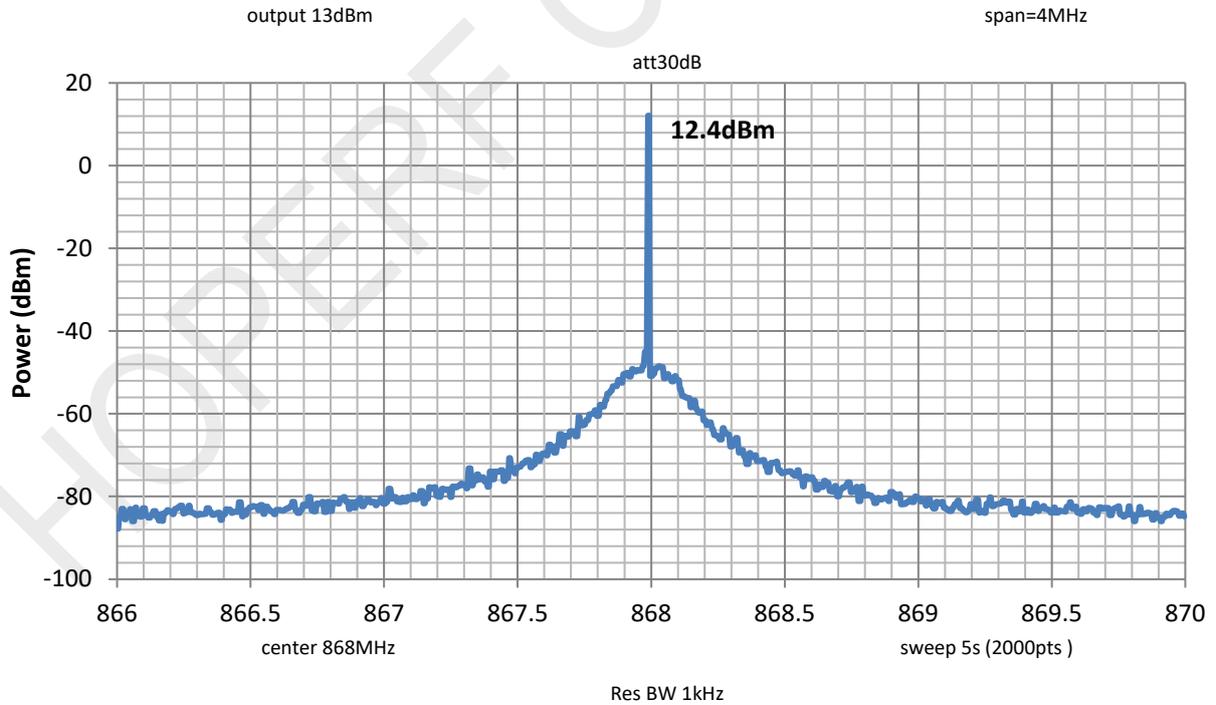
测试条件: Freq = 868MHz, 20dBm / 13dBm 匹配网络

1.12.6 发射相位噪声

### 433.92MHz Phase Noise



### 868MHz Phase Noise



## 2. 管脚描述

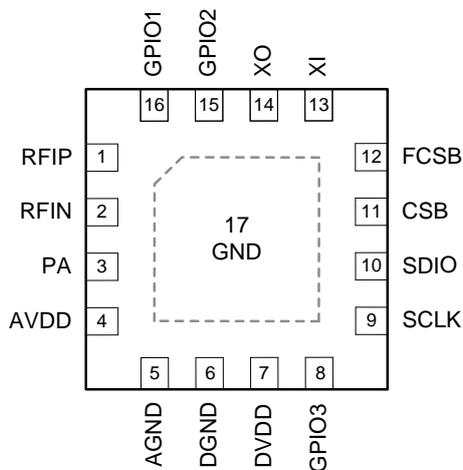


图 1. CMT2300A 管脚排列

表 12.CMT2300A 管脚描述

管脚号	名称	I/O	内部 IO 电路图	功能说明
1	RFIP	I		RF 信号输入 P
2	RFIN	I		RF 信号输入 N
3	PA	O		PA 输出
4	AVDD	IO		模拟 VDD
5	AGND	IO		模拟 GND
6	DGND	IO		数字 GND
7	DVDD	IO		数字 VDD
8 <sup>[1]</sup>	GPIO3	IO		可配置为: CLKO, DOUT/DIN, INT2, DCLK (TX/RX)
9	SCLK	I		SPI 的时钟

10	SDIO	IO		SPI 的数据输入和输出
11	CSB	I		SPI 访问寄存器的片选
12	FCSB	I		SPI 访问 FIFO 的片选
13	XI	I		晶体电路输入
14	XO	O		晶体电路输出
15 <sup>[1]</sup>	GPIO2	IO		可配置为: INT1, INT2, DOUT/DIN, DCLK (TX/RX), RF_SWT
16 <sup>[1]</sup>	GPIO1	IO		可配置为: DOUT/DIN, INT1, INT2, DCLK (TX/RX), RF_SWT
17	GND	I		模拟 GND, 必须接地

**备注:**

[1]. INT1 和 INT2 是中断; DOUT 是解调输出; DIN 是调制输入; DCLK 是调制或者解调数据率同步时钟, 在 TX/RX 模式切换时自动切换。

[2]. SCLK 引脚在芯片内部有 4.7 kΩ 下拉电阻, 在做低功耗应用时, MCU 该引脚不能输出高电平 (拉高), 否则会产生漏电流,

无法实现低功耗应用。

### 3. 典型应用原理图

#### 3.1 直接(Direct Tie) 原理图

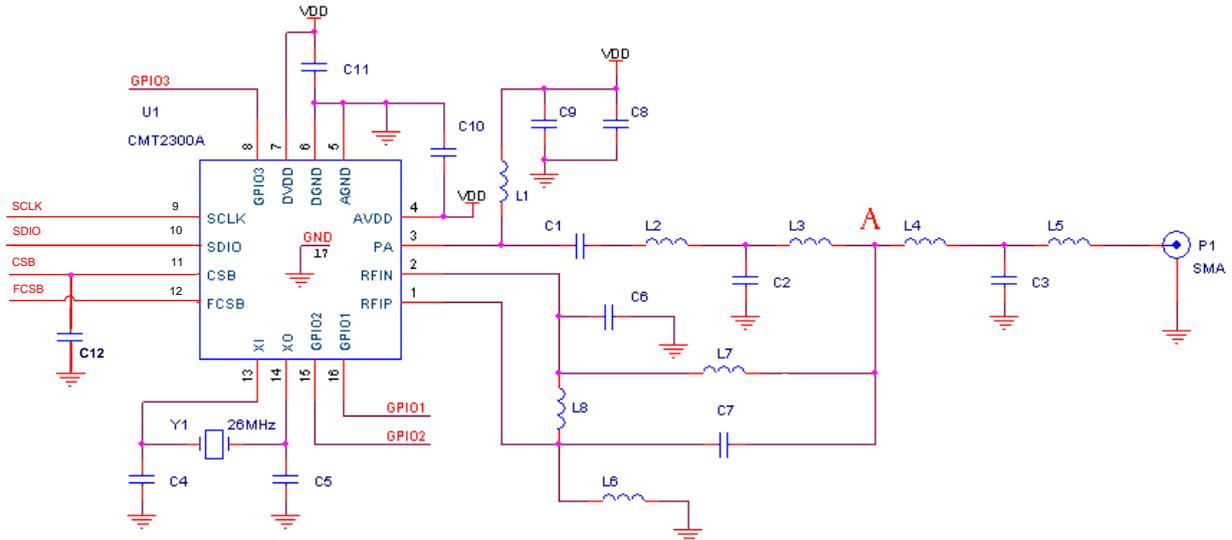


图 2. 直连 (Direct Tie) 典型应用原理图

表 13. 13dBm 直连 (Direct Tie) 典型应用物料清单

标号	描述	元件值			单位	供应商
		433 MHz +13 dBm	868 MHz +13dBm	915 MHz +13dBm		
C1	±5%, 0603 NP0, 50 V	15	22	22	pF	
C2	±5%, 0603 NP0, 50 V	5.6	6.2	6.2	pF	
C3	±5%, 0603 NP0, 50 V	7.5	3.6	3.3	pF	
C4	±5%, 0603 NP0, 50 V	24	24	24	pF	
C5	±5%, 0603 NP0, 50 V	24	24	24	pF	
C6	±5%, 0603 NP0, 50 V	4.7	2.2	2.2	pF	
C7	±5%, 0603 NP0, 50 V	4.7	2.2	2.2	pF	
C8	±5%, 0603 NP0, 50 V		4.7		uF	
C9	±5%, 0603 NP0, 50 V		470		pF	
C10	±5%, 0603 NP0, 50 V		0.1		uF	
C11	±5%, 0603 NP0, 50 V		0.1		uF	
C12	±5%, 0603 NP0, 50 V		47		pF	
L1	±5%, 0603 叠层贴片电感	180	100	100	nH	Sunlord SDCL
L2	±5%, 0603 叠层贴片电感,	56	10	8.2	nH	Sunlord SDCL
L3	±5%, 0603 叠层贴片电感	39	8.2	6.8	nH	Sunlord SDCL
L4	±5%, 0603 叠层贴片电感	18	10	8.2	nH	Sunlord SDCL
L5	±5%, 0603 叠层贴片电感	18	10	8.2	nH	Sunlord SDCL
L6	±5%, 0603 叠层贴片电感	27	15	12	nH	Sunlord SDCL

标号	描述	元件值			单位	供应商
		433 MHz +13 dBm	868 MHz +13dBm	915 MHz +13dBm		
L7	±5%, 0603 叠层贴片电感	27	15	12	nH	Sunlord SDCL
L8	±5%, 0603 叠层贴片电感	68	12	12	nH	Sunlord SDCL
Y1	±10 ppm, SMD32*25 mm		26		MHz	EPSON
U1	CMT2300A,超低功耗 Sub-1GHz 射频收发器				-	CMOSTEK

表 14. 20dBm 直连 (Direct Tie) 典型应用物料清单

标号	描述	元件值			单位	供应商
		433 MHz +20 dBm	868 MHz +20 dBm	915 MHz +20 dBm		
C1	±5%, 0603 NP0, 50 V	15	18	18	pF	
C2	±5%, 0603 NP0, 50 V	3.0	3.6	3.6	pF	
C3	±5%, 0603 NP0, 50 V	6.2	3.3	3.3	pF	
C4	±5%, 0603 NP0, 50 V	24	24	24	pF	
C5	±5%, 0603 NP0, 50 V	24	24	24	pF	
C6	±5%, 0603 NP0, 50 V	4.7	2	1.8	pF	
C7	±5%, 0603 NP0, 50 V	4.7	2	1.8	pF	
C8	±5%, 0603 NP0, 50 V		4.7		uF	
C9	±5%, 0603 NP0, 50 V		470		pF	
C10	±5%, 0603 NP0, 50 V		0.1		uF	
C11	±5%, 0603 NP0, 50 V		0.1		uF	
C12	±5%, 0603 NP0, 50 V		47		pF	
L1	±5%, 0603 叠层贴片电感	180	100	100	nH	Sunlord SDCL
L2	±5%, 0603 叠层贴片电感,	22	12	12	nH	Sunlord SDCL
L3	±5%, 0603 叠层贴片电感	电容 15pF	15	15	nH	Sunlord SDCL
L4	±5%, 0603 叠层贴片电感	33	6.2	6.2	nH	Sunlord SDCL
L5	±5%, 0603 叠层贴片电感	33	6.2	6.2	nH	Sunlord SDCL
L6	±5%, 0603 叠层贴片电感	27	15	15	nH	Sunlord SDCL
L7	±5%, 0603 叠层贴片电感	27	15	15	nH	Sunlord SDCL
L8	±5%, 0603 叠层贴片电感	68	12	12	nH	Sunlord SDCL
Y1	±10 ppm, SMD32*25 mm		26		MHz	EPSON
U1	CMT2300A,超低功耗 Sub-1GHz 射频收发器				-	CMOSTEK

## 3.2 射频开关(Switch Type) 原理图

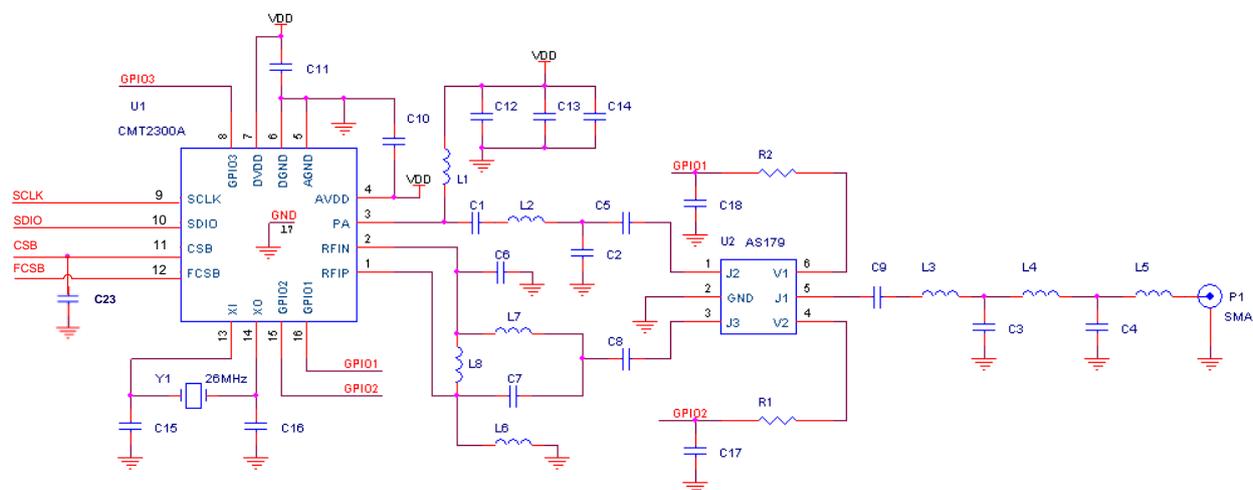


图 3. 射频开关 (Switch Type) 典型应用原理图

表 15. 射频开关典型应用物料清单

标号	描述	元件值		单位	供应商
		434 MHz +20 dBm	868 /915 MHz +20 dBm		
C1	±5%, 0402 NP0, 50 V	15	15	pF	
C2	±5%, 0402 NP0, 50 V	10	3.9	pF	
C3	±5%, 0402 NP0, 50 V	8.2	2.7	pF	
C4	±5%, 0402 NP0, 50 V	8.2	2.7	pF	
C5	±5%, 0402 NP0, 50 V	18 nH	220	pF	
C6	±5%, 0402 NP0, 50 V	4.7	2	pF	
C7	±5%, 0402 NP0, 50 V	4.7	2	pF	
C8	±5%, 0402 NP0, 50 V	220	220	pF	
C9	±5%, 0402 NP0, 50 V	220	220	pF	
C10	±5%, 0402 NP0, 50 V	0.1		uF	
C11	±5%, 0402 NP0, 50 V	0.1		uF	
C12	±5%, 0402 NP0, 50 V	470		pF	
C13	±5%, 0402 NP0, 50 V	2200		pF	
C14	±5%, 0402 NP0, 50 V	4.7		uF	
C15	±5%, 0402 NP0, 50 V	24	24	pF	
C16	±5%, 0402 NP0, 50 V	24	24	pF	
C17	±5%, 0402 NP0, 50 V	10	10	pF	
C18	±5%, 0402 NP0, 50 V	10	10	pF	
C23	±5%, 0402 NP0, 50 V	47		pF	
L1	±5%, 0603 叠层贴片电感	180	100	nH	Sunlord SDCL
L2	±5%, 0402 叠层贴片电感	27	6.8	nH	Sunlord SDCL
L3	±5%, 0402 叠层贴片电感	18	12	nH	Sunlord SDCL
L4	±5%, 0402 叠层贴片电感	33	22	nH	Sunlord SDCL
L5	±5%, 0402 叠层贴片电感	15	10	nH	Sunlord SDCL

标号	描述	元件值		单位	供应商
		434 MHz +20 dBm	868 /915 MHz +20 dBm		
L6	±5%, 0402 叠层贴片电感	27	12	nH	Sunlord SDCL
L7	±5%, 0402 叠层贴片电感	27	12	nH	Sunlord SDCL
L8	±5%, 0402 叠层贴片电感	68	18	nH	Sunlord SDCL
Y1	±10 ppm, SMD32*25 mm	26		MHz	EPSON
U1	CMT2300A, 超低功耗 Sub-1GHz 射频收发器	-		-	CMOSTEK
U2	AS179, PHEMT GaAs IC SPDT Switch	-		-	SKYWORKS
R1	±5%, 0402	2.2		kΩ	
R2	±5%, 0402	2.2		kΩ	

## 4. 功能描述

CMT2300A 是一款适用于 127 至 1020MHz 应用的超低功耗，高性能，支持 OOK,(G)FSK,(G)MSK 的射频收发芯片。该产品属于 CMOSTEK NextGenRF™ 系列，该系列产品包括发射器、接收器和收发器等完整的产品系列。CMT2300A 的内部系统框图如下图所示。

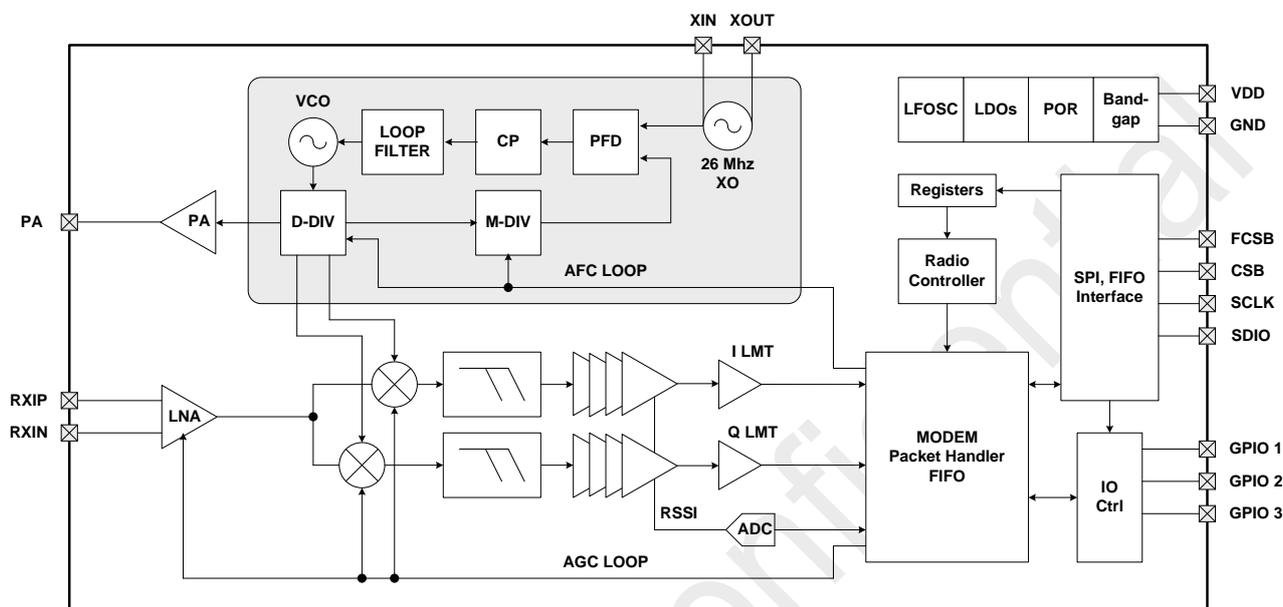


图 4. 功能系统框图

在接收机部分，该芯片采用 LNA+MIXER+IFFILTER+LIMITTER+PLL 的低中频结构实现 1G 以下频率的无线接收功能；采用 PLL+PA 结构实现 1G 以下频率的无线发射功能。

在接收机系统内，模拟电路负责将射频信号下混频至中频，并通过 Limiter 模块做对中频信号数模转换处理，输出 I/Q 两路单比特信号到数字电路做后续的 (G) FSK 解调。同时，会通过 SARADC 将实时的 RSSI 转换为 8-bit 的数字信号，并送给数字部分做后续的 OOK 解调和其它处理。数字电路负责将中频信号下混频到零频（基带）并进行一系列滤波和判决处理，同时进行 AFC 和 AGC 动态地控制模拟电路，最后将 1-bit 的原始的信号解调出来。信号解调出来之后，会送到解码器里面进行解码并填入 FIFO，或者直接输出到 GPIO。

在发射机系统内，数字电路会对数据进行编码打包处理，并将处理后的数据送到调制器（也可不经过编码打包，直接送到调制器），调制器会直接控制 PLL 和 PA，对数据进行 (G) FSK 或者 OOK 调制并发射出去。

芯片提供了 SPI 通讯口，外部的 MCU 可以通过访问寄存器的方式来对芯片的各种功能进行配置，控制主控状态机，并访问 FIFO。

### 4.1 发射机

CMT2300A 发射器是基于射频频率直接综合的发射器。其载波频率是由一个低噪声小数分频频率综合器产生。调制数据由一个高效的单端功率放大器（PA）发射出去。输出功率可以通过寄存器读写，以 1dB 的步进从 -20dBm 配置到 +20dBm。

当 PA 快速开关时，其改变的输入阻抗瞬间干扰 VCO 的输出频率，此效应成为 VCO 牵引，它会在所需载波附近产生频谱的杂散和毛刺。通过缓慢升降 (Ramping) PA 输出功率，PA 的瞬时毛刺可以减到最小。CMT2300A 内建 PA 缓慢升降的机制，当 PA Ramp

打开时，PA 输出功率可以在设置的速率缓慢升降值所需的幅度，以降低不需要的频谱成分。在 FSK 模式下，发射机支持信号经过高斯滤波后才发射，即 GFSK，让发射频谱更为集中。

根据不同的应用需求，用户可以设计一个 PA 匹配网络在所需的输出功率底下优化发射效率。典型应用原理图和所需的 BOM 陈述与第三章“典型应用原理图”。更多的应用原理图细节和版图指南，请参考“AN141 CMT2300A 原理图与 PCB 版图指南”。

发射器可以工作在直通模式和包模式下。在直通模式下，待发射的数据直接通过芯片的 DIN 管脚送入芯片，并直接发射。在包模式下，数据可以在 STBY 状态下预先装入芯片的 FIFO 中，再配合其他的包元素一起发射出去。

## 4.2 接收机

CMT2300A 内建一个超低功耗，高性能中频 OOK, FSK 接收器。天线感应进来的射频信号，通过低噪声放大器放大以后，通过正交混频器下变频至中频，由镜像抑制滤波器滤波，限幅放大器进一步放大后送入数字域做数字解调处理。在上电复位 (POR) 的时候每一个模拟模块都会被校准到内部的参考电压。这使得芯片能更好的工作在不同的温度和电压底下。基带滤波和解调由数字解调器完成。当芯片工作在有强带外干扰的环境时，通过 LNA 旁边的宽带功率检测器及衰减网络，自动增益控制环路调节系统的增益，可以获得最佳的系统线性度，选择性，灵敏度等性能。

沿用 CMOSTEK 的低功耗设计技术，当接收器常开时仅消耗非常低的功耗。它的周期运行模式和空中唤醒功能可以在对功耗有严格要求的应用中进一步降低系统的平均功耗。

与发射器类似，CMT2300A 接收器可以工作于直通模式和包模式。在直通模式下，解调器输出的数据可以通过芯片的 DOUT 管脚直接输出。DOUT 可以由 GPIO1/2/3 配置而成。在包模式下，解调器的数据输出先送至数据包处理器当中解码，然后填入 FIFO 中，再由 MCU 通过 SPI 接口对 FIFO 进行读取。

## 4.3 辅助功能

### 4.3.1 上电复位 (POR)

上电复位电路辅助探测电源变化，并产生相应的复位信号来复位整个 CMT2300A 的系统。当 POR 过后，MCU 需要对 CMT2300A 进行重新初始化配置。有两种情况会让 POR 产生复位。

第一种情况是短暂的电源突变导致 POR 产生复位。触发的条件是，VDD 在小于 2 us 的时间内骤降 0.9V 加减 20% (即 0.72V - 1.08V)，注意，它监测的是 VDD 的降幅，而不是 VDD 的绝对值。如下图所示：

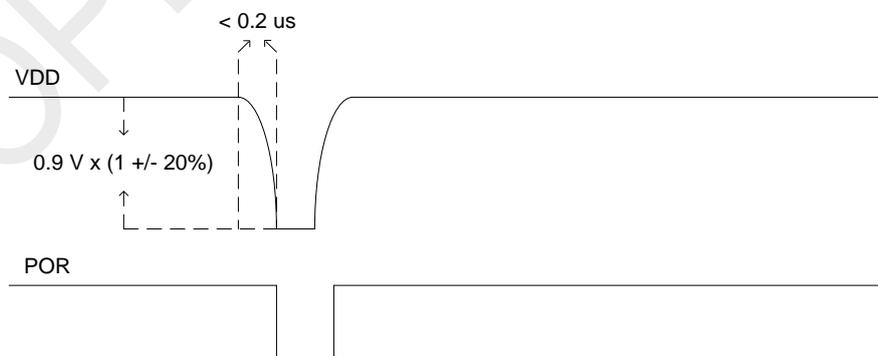


图 5.迅速下降导致 POR 复位

第二种情况是缓慢的电源下降。触发的条件是，VDD 在大于等于 2 us 的时间内下降到 1.45V 加减 20%（即 1.16V – 1.74V），注意，它监测的是 VDD 的绝对值，而不是 VDD 的降幅。如下图所示：

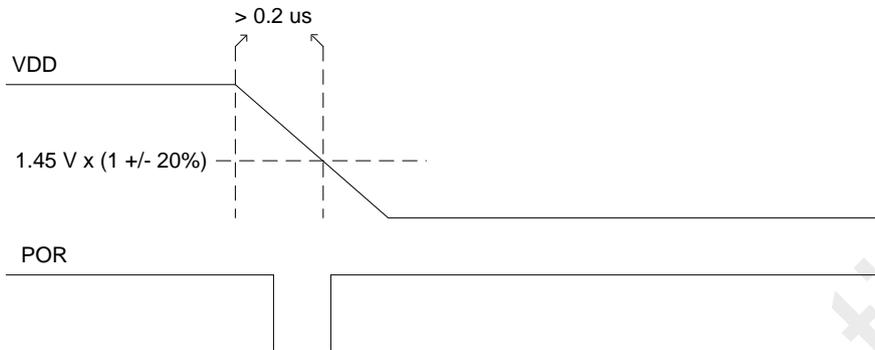


图 6.缓慢下降导致 POR 复位

### 4.3.2 晶体振荡器

晶体振荡器用于为锁相环提供基准时钟，为数字模块提供系统时钟。负载电容取决于晶体指定 CL 参数。XI 与 XO 之间的总的负载电容应该等于 CL，以使晶体准确振荡在 26 MHz。

$$C_L = \frac{1}{1/C15 + 1/C16} + C_{par} + 2.5pF$$

C15 和 C16 分别为晶体两端挂的负载电容，Cpar 为 PCB 上的寄生电容。晶体的每一只管脚在内部都带的 5pF 的寄生电容，一起就等效于 2.5pF。晶体的等效串联电阻应在指定规格之内，以使晶体能有一个可靠的起振。也可以用一个外部信号源连接至 XI 管脚来取代传统的晶体。这个时钟信号推荐峰峰值在 300mV 到 700mV 之间，并用隔直电容耦合到 XI 管脚。

### 4.3.3 睡眠计时器

CMT2300A 集成了一个由 32 kHz 低功耗振荡器（LPOSC）驱动的睡眠计时器。当该功能使能时，该计时器周期性的将芯片从睡眠中唤醒。当芯片工作于周期运行模式时，睡眠时间可以配置从 0.03125 ms 至 41,922,560 ms。由于低功耗振荡器的频率会随着温度和电压的改变而漂移，它会在上电阶段自动校准，并且会被周期性的校准。这些校准会使得该振荡器的频率容差保持在±1% 以内。

### 4.3.4 低电压检测

芯片设置了低电压检测的功能。每当芯片调谐到某个频率时，该检测就会进行一次。当芯片从 SLEEP/STBY 状态跳转到 RFS/TFX/TX/RX 状态时都会进行频率调谐。检测结果可以通过 LBD\_VALUE 寄存器读取。

### 4.3.5 接收信号强度指示器 (RSSI)

RSSI 用于评估调谐的信道内的信号的强度的。级联 I/Q 对数放大器在信号送入解调器之前将其放大。I 路和 Q 路的对数放大器内部包含了接收信号指示器，其产生的 DC 电压与输入信号强度成正比。RSSI 的输出结果是两路信号值的和，从灵敏度附近延伸 80dB 动态范围。信号强度通过 ADC 采样以后，经过一个 SAR 滤波器和一个平滑滤波得到较为平滑的 RSSI 值。平滑滤波器的阶数可以通过 RSSI\_AVG\_MODE<2:0>来设定。滤波之后将码值转化为 dBm 值，用户可以通过读取寄存器获得相应的 RSSI 码值（RSSI\_CODE<7:0>）或 dBm 值（RSSI\_DBM<7:0>）。用户也可以通过配置 RSSI\_DET\_SEL<1:0>的值来选择是实时输出 RSSI 值，还是在接收数据包的各个阶段锁存 RSSI 的值。

CMT2300A 允许用户设置  $RSSI\_TRIG\_TH<7:0>$  的门限值，与检测到的 RSSI 值进行对比，如果 RSSI 检测值大于门限就输出 1，否则输出 0。对比的结果可以输出到 RSSI VLD 中断，也可以用于辅助内部超低功耗（SLP）模式的运作。

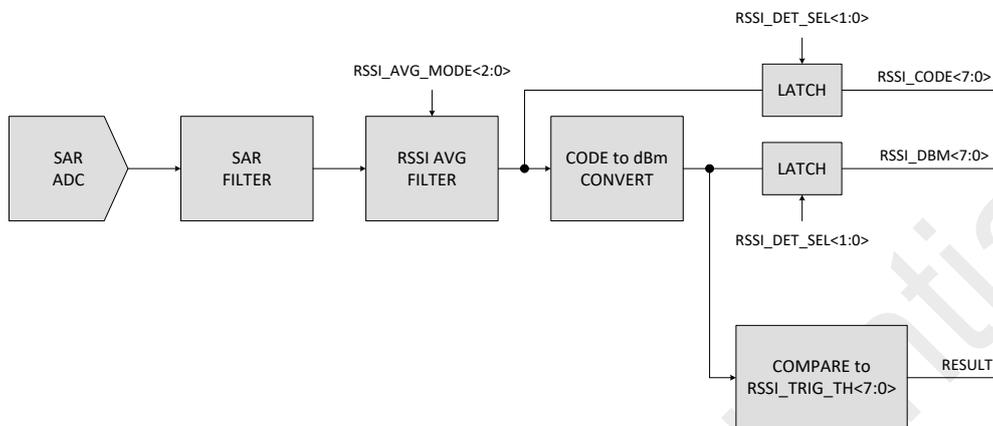


图 7. RSSI 测量和对比电路结构

CMT2300A 芯片所提供的 RSSI 可以满足用户一般情况下的定性分析需求，若需要定量分析，需要更精准的 RSSI 测量结果，用户需要在实际的方案中做生产校准，具体使用方法请用户参考《AN144-CMT2300A RSSI 使用指南》。

#### 4.3.6 相位跳变检测（PJD）

PJD 是指 Phase Jump Detector，即相位跳变检测器。在芯片进行 FSK 解调的时候，可用于通过观察接收信号的跳变特性，来识别接收的是噪声还是有用信号。

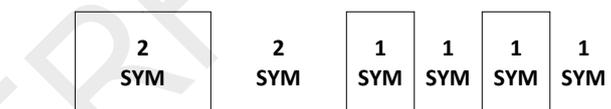


图 8. 接收信号跳变图

PJD 认为输入信号从 0 到 1 或者从 1 到 0 切换就是一次相位跳变，用户仅仅需要去配置  $PJD\_WIN\_SEL<1:0>$ ，来告诉 PJD 需要检测多少次信号跳变才能输出判断结果。如果上图所示，一共接收了 8 个 symbol，但是跳变只出现了 6 次，因此跳变数并不能等同于 symbol 数量。只有在接收 preamble 时，跳变数才等同于 symbol 数。总的来说，PJD 跳变次数越多，判断结果越可靠；越少，就越快完成。如果接收的时间窗口很小，那么就需要将检测次数减少来满足窗口设置的要求。一般来说，跳变次数是 4 次就已经可以达到比较可靠的检测效果，即不会将噪声误判为有用信号，有用信号来的时候不会检测不到。

监测信号跳变，实质上就是监测信号是否符合预期的数据率。在监测跳变的同时，PJD 还会在内部自动监测信号的 Deviation 是否符合约定的有效信号的值，同时会判断 SNR 是否超过 7dB。然后综合数据率，Deviation 和 SNR 的监测结果，如果确定接收到的是可靠的信号，那么就会输出 1；如果是噪声或者干扰信号，就会输出 0。这个结果可以通过配置输出到 RSSI VLD 中断，也可以输出到内部辅助超低功耗（SLP）接收模式的实现。在直通模式下，通过将  $DOUT\_MUTE$  寄存器设为 1，还可以利用 PJD 来实现 FSK 解调输出静音。

PJD 技术类似于传统的载波检测（CS）技术，但比 CS 更为可靠。当用户将 RSSI 监测和 PJD 技术结合起来，就能够非常准确地识别当前信道的空闲状态。

### 4.3.7 自动频率控制 (AFC)

AFC 功能可以帮助接收机在接收信号的时候, 用很短的时间就能去除 TX 和 RX 之间的频率差异, 以达到更高的灵敏度。CMT2300A 具有业内顶尖的 AFC 性能, 相比其它同类产品, 在相同的带宽下, CMT2300A 可以识别出更大的频率差别, 并能够在更短的时间 (8-10 个 symbol) 内将频率偏差去除。

由于 TX 和 RX 之间的频率差异通常是由两者所用晶体的频率偏差导致的, CMT2300A 允许用户通过 RFPDK 配置 TX 和 RX 使用晶体的容差值 (单位是 PPM), 并根据这个容差值配置好 AFC 的探测范围, 同时保证接收机使用尽可能窄的带宽。由于 AFC 的出色性能, 由晶体老化导致的频率偏差随着时间变大的问题也得到更好的解决, CMT2300A 能够支持更长时间或更为严重的晶体老化, 延长产品使用寿命。

### 4.3.8 数据率时钟恢复 (CDR)

CDR 系统的基本任务是在接收数据的同时, 恢复出与数据率同步的时钟信号, 既在芯片内部用于解码, 也可以输出到 GPIO 给用户用于采样数据。所以, CDR 的任务很简单也很重要, 如果恢复出来的时钟频率跟实际传输的数据率有误差, 就会在接收时造成数据采集错误, 出现误码, 以及解码出错。

CMT2300A 接收机支持三种 CDR 系统, 分别支持不同的应用需求:

- **COUNTING 系统** – 这个系统是针对数据率对得比较准的情况设计的, 如果数据率是 100% 对准, 可以连续接收无限个长 0 都不会出错。
- **TRACING 系统** – 这个系统是针对数据率偏差比较大的情况设计的, 它具有追踪功能, 可以自动探测出 TX 发射过来的数据率, 并同时快速地调整 RX 本地的数据率, 尽量减小两者之间的误差。这个系统可以承受的范围可以大至 15.6%, 这是业界其它同类产品无法做到的。
- **MANCHESTER 系统** – 这个系统是有 COUNTER 系统变化出来的, 基本特性是一样的, 唯一的区别是, 该系统是专门为了曼切斯特编解码而设计的, 在 TX 数据率有突变化的情况下, 可以做特殊处理, 能够正确识别突变的信号部分。

### 4.3.9 快速手动跳频

手动跳频的意思是, 基于使用 RRPDK 配置得到的基础频点, 例如 433.92MHz, 在应用过程当中, 用 MCU 通过简单地设置 1 到 2 个寄存器, 就可以快速地切换到另一个频点。在多信道的应用中, 简化了用户不停切换新的频点的操作。

$$\text{FREQ} = \text{基础频点} + 2.5 \text{ kHz} \times \text{FH\_OFFSET} \langle 7:0 \rangle \times \text{FH\_CHANNEL} \langle 7:0 \rangle$$

一般来说, 用户可以先在上电初始化配置的阶段, 将 FH\_OFFSET<7:0>设置好, 然后在应用中通过不停地改动 FH\_CHANNEL<7:0>来切换频道就可以。

当用户在接收模式下使用快速手动跳频的时候, 在某些特定的频点, AFC 的参数需要做一些特殊处理, 详情请参考《AN197-CMT2300A-CMT2119B-CMT2219B 快速手动跳频》和《CMT2300A-CMT2219B 跳频计算表》。

## 5. 芯片运行

### 5.1 SPI 接口

芯片是通过 4-线的 SPI 口与外部进行通信的。低有效的 CSB 是用于访问寄存器的片选信号。低有效的 FCSB 是用于访问 FIFO 的片选信号。两者不能同时设为低。SCLK 是串口时钟，最快速度可以到 5MHz。无论对于芯片本身，还是外部的 MCU，都是在 SCLK 的下降沿送出数据，在上升沿采集数据。SDIO 是一个双向的脚，用于输入和输出数据。地址和数据部分都是从 MSB 开始传送。

当访问寄存器的时候，CSB 要拉低。然后首先发送一个 R/W 位，后面跟着 7 位的寄存器地址。外部 MCU 在拉低 CSB 之后，必须等待至少半个 SCLK 周期，才能开始发送 R/W 位。在 MCU 发送出最后一个 SCLK 的下降沿之后，必须等待至少半个 SCLK 周期，再把 CSB 拉高。

需要注意的是，对于读寄存器操作，MCU 和 CMT2300A 都会在地址 0 和数据 7 之间产生切换 IO (SDIO) 口的行为。此时 CMT2300A 会将 IO 口从输入切换到输出，MCU 会将 IO 口从输出切换到输入。请注意中间虚线的位置，这时强烈建议 MCU 在送出 SCLK 的下降沿前，先将 IO 口切换为输入；CMT2300A 在看到下降沿之后，才会将 IO 切换为输出。这就避免了两者同时将 SDIO 设为输出导致电气冲突的情况。对于某些 MCU 来说，这样的情况可能会导致其复位或出现其它异常行为。

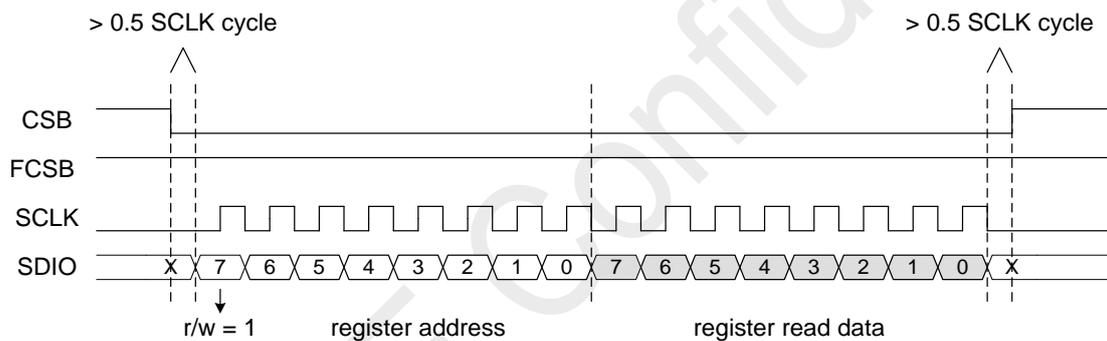


图 9. SPI 读寄存器时序

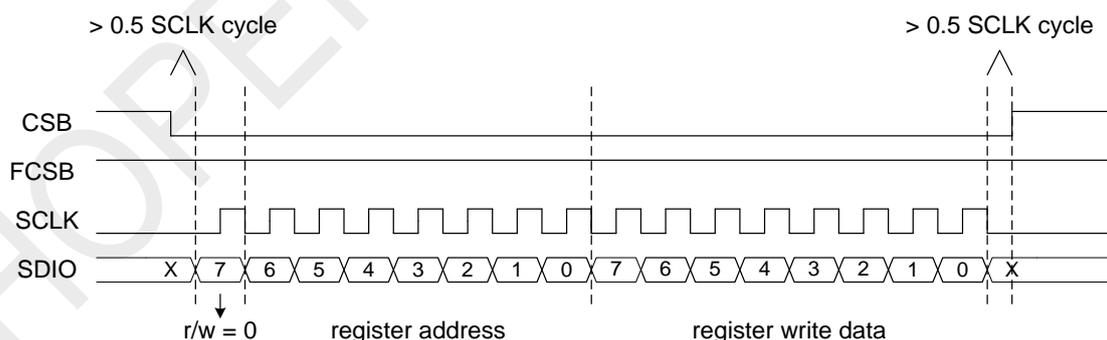


图 10. SPI 写寄存器时序

### 5.2 FIFO

CMT2300A 默认提供两个独立的 32-byte 的 FIFO，分别给 RX 和 TX 使用，两者互不相干。RX FIFO 用来在 RX 模式中存储接收数据，TX FIFO 用于 TX 模式中存储即将发射的数据。用户也可以将 FIFO\_MARGE\_EN 设为 1，那么两个 FIFO 就合成一个 64-byte 的 FIFO，在 TX 和 RX 下都可以使用，通过配置 FIFO\_RX\_TX\_SEL 来指示目前是用作 TX 还是 RX。如果没有使用合并，

当 32 字节 RX FIFO 被填入时，用户可以同时为下一次发射填入 32 字节的 TX FIFO，以节省系统操作时间。

FIFO 可以通过 SPI 接口访问。用户可以通过设置 FIFO\_CLR\_TX/ FIFO\_CLR\_RX 位来清空 FIFO。并且，用户可以通过设置 FIFO\_RESTORE 来重复发射之前填入的数据，无需重新填入数据。

### 5.2.1 FIFO 读写时序

在 MCU 需要访问 FIFO 的时候，首先要将配置一些寄存器，来设置好 FIFO 的读/写模式，以及其它一些工作模式，这将会在《AN143-CMT2300A FIFO 和包格式使用指南》介绍，这里给出的是读写的时序图。需要注意的是 FCSB 的控制和访问寄存器时对 CSB 的控制略有差异。开始访问的时候，FCSB 要先拉低 1 个时钟周期后，再送出 SCLK 的上升沿。在送出最后一个 SCLK 的下降沿后，要过至少 2us 再将 FCSB 拉高。两次连续的读写操作之间，FCSB 必须拉高至少 4us。在进行写 FIFO 时，第一个 bit 的数据必须在第一个 SCLK 的上升沿送出前 0.5 个时钟周期准备好。

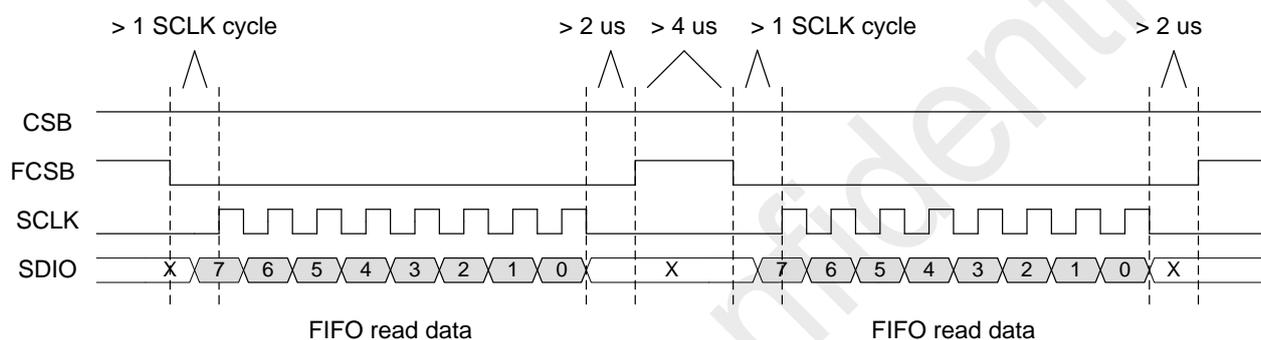


图 11. SPI 读取 FIFO 时序

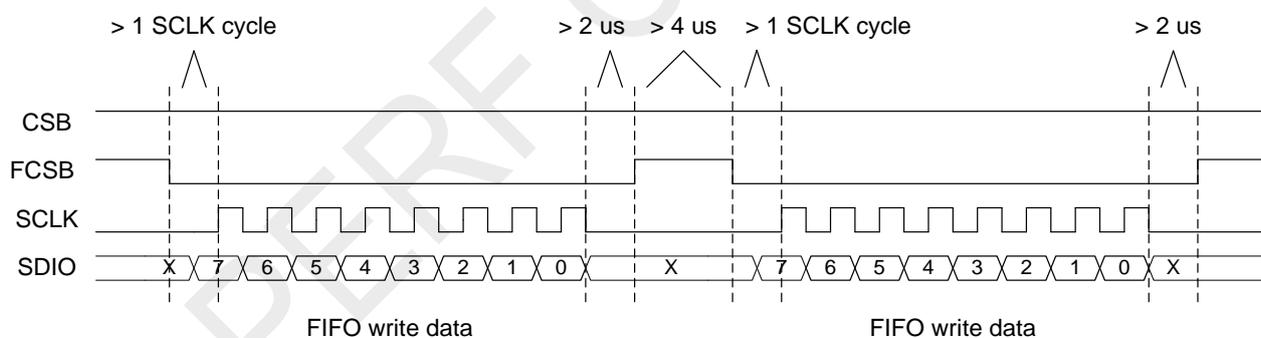


图 12. SPI 写入 FIFO 时序

### 5.2.2 FIFO 相关中断

CMT2300A 提供了丰富的与 FIFO 相关的中断源，作为芯片高效的运作的辅助手段，其中 Rx 和 Tx 相关的 FIFO 中断时序如下图所示。

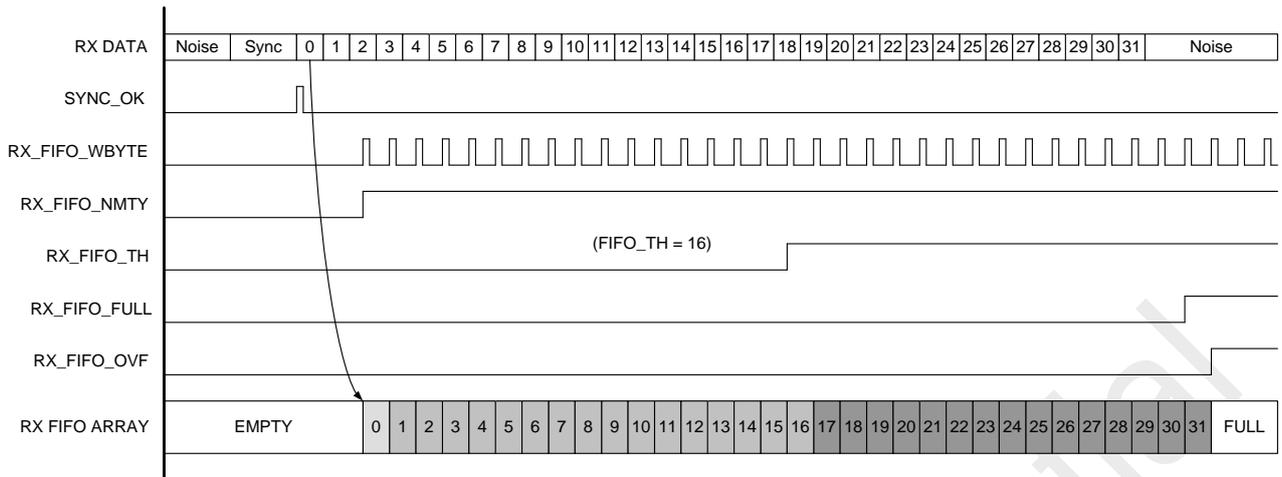


图 13. CMT2300ARX FIFO 中断时序示意图

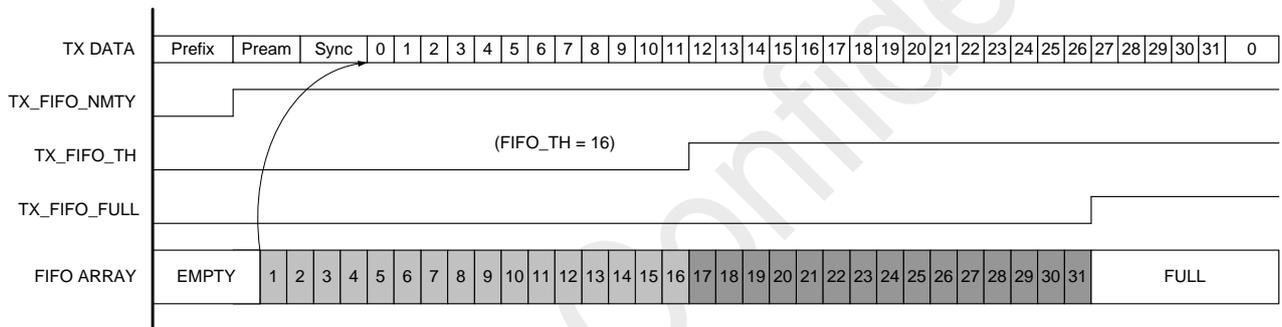


图 14. CMT2300A TX FIFO 中断时序示意图

### 5.3 工作状态，时序及功耗

#### 5.3.1 启动时序

芯片在 VDD 上电后，通常需要等待大概 1ms 的时间，POR 才会释放。POR 释放之后，晶体也会启动，启动时间默认为 N ms，根据晶体本身特性而定；启动后需要等待晶体稳定系统才能开始工作，默认设置的稳定时间是 2.48ms，这个时间在后面可以通过写入 XTAL\_STB\_TIME <2:0> 进行修改。在晶体稳定之前，芯片都会停留在 IDLE 状态。在晶体的稳定之后，芯片就会离开 IDLE，开始做各个模块的校正。芯片完成校正后就会停留在 SLEEP，等待用户进行初始化配置。在任何时候，只要进行复位，芯片就会回到 IDLE 并重新进行一次上电流程。

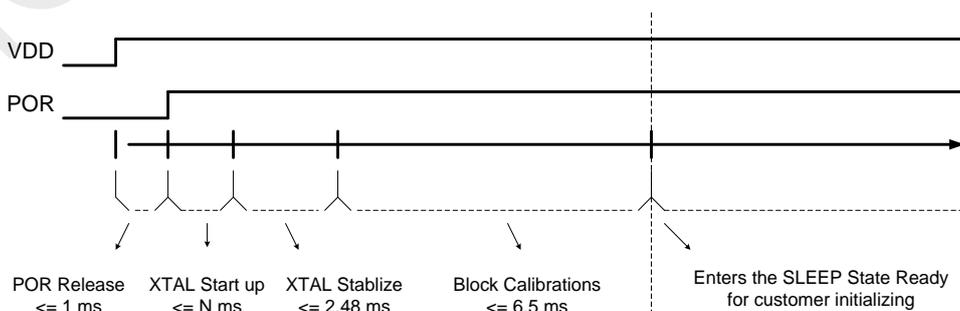


图 15.上电时序

当校准完成后芯片进入 SLEEP 模式，从这时开始，MCU 可以通过设置寄存器 CHIP\_MODE\_SWT<7:0>将芯片切换至不同的运行状态。

### 5.3.2 工作状态

CMT2300A 一共有 7 种工作状态：IDLE，SLEEP，STBY，RFS，RX，TFS 和 TX，如下表所列：

表 16. CMT2300A 状态和模块开启表

状态	二进制码	切换命令	开启模块	可选择开启模块
IDLE	0000	soft_rst	SPI, POR	无
SLEEP	0001	go_sleep	SPI, POR, FIFO	LFOSC, Sleep Timer
STBY	0010	go_stby	SPI, POR, XTAL, FIFO	CLKO
RFS	0011	go_rfs	SPI, POR, XTAL, PLL, FIFO	CLKO
TFS	0100	go_tfs	SPI, POR, XTAL, PLL, FIFO	CLKO
RX	0101	go_rx	SPI, POR, XTAL, PLL, LNA+MIXER+IF, FIFO	CLKO, RX Timer
TX	0110	go_tx	SPI, POR, XTAL, PLL, PA, FIFO	CLKO

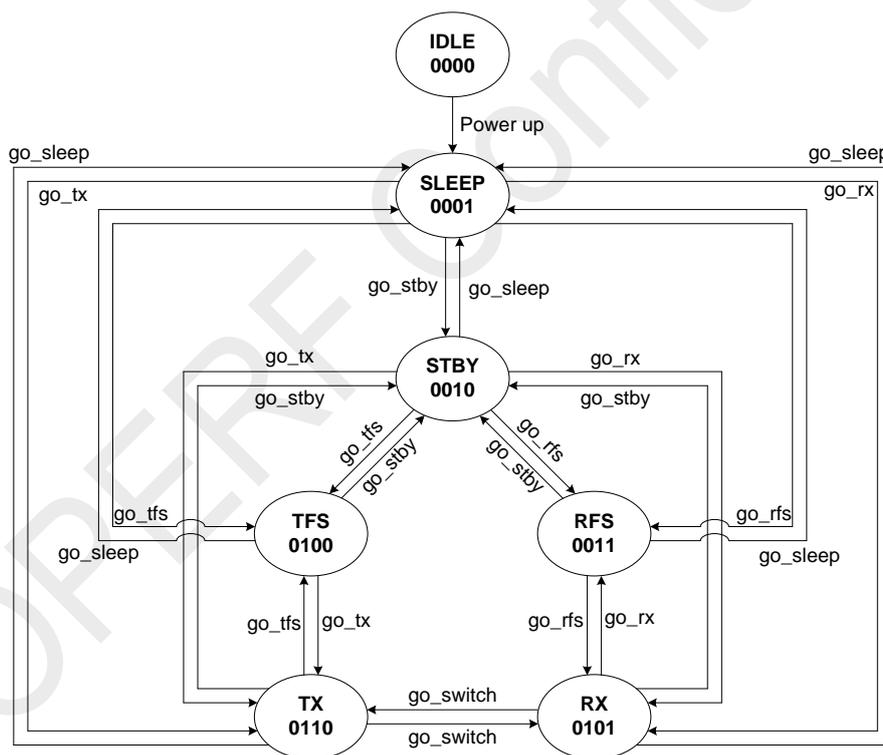


图 16.状态切换图

#### ■ SLEEP 状态

在 SLEEP 下芯片的功耗是最低的，几乎所有的模块都关闭了。SPI 是开启的，配置区和控制区 1 的寄存器可以被访问，FIFO 之前被填入的内容，也会保持不变，但是 FIFO 不能被操作。如果用户打开了定时唤醒的功能，那么 LFOSC 和睡眠计数器就会开启并工作。从 IDLE 切换到 SLEEP 所需要的时间就是上面介绍的上电流程时间。从其余状态切换到 SLEEP 都会立即完成。

## ■ STBY 状态

在 STBY 下，晶体开启了，数字电路的 LDO 也会开启，电流会稍微增加，FIFO 可以被操作。用户可以选择是否输出 CLKO（系统时钟）到 GPIO<sub>n</sub> 引脚上。由于晶体以及开启，所以相比起 SLEEP，从 STBY 切换到发射或者接收所需要的时间都会比较短。从 SLEEP 切换到 STBY 需要等待晶体开启和稳定的时间后才能完成。从其他状态切换到 STBY 会立即完成。

## ■ RFS 状态

RFS 是切换到 RX 之前的一个过渡状态，除了接收机的 RF 模块是关闭之外，其它模块都开启了，电流会比 STBY 大。由于在 RFS 的时候，PLL 已经锁定在 RX 的频点了，所以不能切换到 TX。从 STBY 切换到 RFS 大概需要 350us 的 PLL 校正和稳定时间，从 SLEEP 切换到 RFS 就需要加上晶体启动和稳定的时间，从其它状态切换到 RFS 会立即完成。

## ■ TFS 状态

TFS 是切换到 TX 之前的一个过渡状态，除了发射机的 RF 模块是关闭之外，其它模块都开启了，电流会比 STBY 大。由于在 TFS 的时候，PLL 已经锁定在 TX 的频点了，所以不能切换到 RX。从 STBY 切换到 TFS 大概需要 350us 的 PLL 校正和稳定时间，从 SLEEP 切换到 TFS 就需要加上晶体启动和稳定的时间，从其它状态切换到 TFS 会立即完成。

## ■ RX 状态

在 RX 所有关于接收机的模块都会打开。从 RFS 切换到 RX 只需要 20us。从 STBY 切换到 RX 需要加上 350us 的 PLL 校正和稳定时间。从 SLEEP 切换到 RX 需要加上晶体启动和稳定的时间。在 TX 可以通过发送 go\_switch 命令来快速切换到 RX，无论 TX 和 RX 设置的频点是否相同，都需要等待 350us 的 PLL 重新校正和稳定时间才能切换成功。

## ■ TX 状态

在 TX 所有关于发射机的模块都会打开。从 TFS 切换到 TX 只需要 20us。从 STBY 切换到 TX 需要加上 350us 的 PLL 校正和稳定时间。从 SLEEP 切换到 TX 需要加上晶体启动和稳定的时间。在 RX 可以通过发送 go\_switch 命令来快速切换到 TX，无论 RX 和 TX 设置的频点是否相同，都需要等待 350us 的 PLL 重新校正和稳定时间才能切换成功。

## 5.4 GPIO 和中断

CMT2300A 有 3 个 GPIO，每个 GPIO 都可以配置成不同的输入或者输出；CMT2300A 有 2 个中断口，可以配置到不同的 GPIO 输出。

表 17. CMT2300A GPIO

管脚号	名字	I/O	功能
16	GPIO1	IO	可配置为：DOUT/DIN, INT1, INT2, DCLK (TX/RX), RF_SWT
15	GPIO2	IO	可配置为：INT1, INT2, DOUT/DIN, DCLK (TX/RX), RF_SWT
8	GPIO3	IO	可配置为：CLKO, DOUT/DIN, INT2, DCLK (TX/RX)

下面给出中断映射表，INT1 和 INT2 的映射是一样的，下面以 INT1 为例说明

表 18. CMT2300A 中断映射表

名称	INT1_SEL	描述	清除方式
RX_ACTIVE	00000	指示准备进入 RX 和已经进入 RX 的中断, 在 PLL 校正和 RX 状态下为 1, 其余时候为 0。	Auto
TX_ACTIVE	00001	指示准备进入 TX 和已经进入 TX 的中断, 在 PLL 校正和 TX 状态下为 1, 其余时候为 0。	Auto
RSSI_VLD	00010	指示 RSSI 是否有效的中断	Auto
PREAM_OK	00011	指示成功收到 Preamble 的中断	by MCU
SYNC_OK	00100	指示成功收到 Sync Word 的中断	by MCU
NODE_OK	00101	指示成功收到 Node ID 的中断	by MCU
CRC_OK	00110	指示成功收到并通过 CRC 校验的中断	by MCU
PKT_OK	00111	指示完整收到一个数据包的中断	by MCU
SL_TMO	01000	指示 SLEEP 计数器超时的中断	by MCU
RX_TMO	01001	指示 RX 计数器超时的中断	by MCU
TX_DONE	01010	指示 TX 完成的中断	by MCU
RX_FIFO_NMTY	01011	指示 RX FIFO 非空的中断	Auto
RX_FIFO_TH	01100	指示 RX FIFO 未读内容超过 FIFO TH 的中断	Auto
RX_FIFO_FULL	01101	指示 RX FIFO 填满的中断	Auto
RX_FIFO_WBYTE	01110	指示 RX FIFO 每写入一个 BYTE 的中断, 是脉冲	Auto
RX_FIFO_OVF	01111	指示 RX FIFO 溢出的中断	Auto
TX_FIFO_NMTY	10000	指示 TX FIFO 非空的中断	Auto
TX_FIFO_TH	10001	指示 TX FIFO 未读内容超过 FIFO TH 的中断	Auto
TX_FIFO_FULL	10010	指示 TX FIFO 满的中断	Auto
STATE_IS_STBY	10011	指示当前状态是 STBY 的中断	Auto
STATE_IS_FS	10100	指示当前状态是 RFS 或 TFS 的中断	Auto
STATE_IS_RX	10101	指示当前状态是 RX 的中断	Auto
STATE_IS_TX	10110	指示当前状态是 TX 的中断	Auto
LBD	10111	指示低电压检测有效 (VDD 低于设置的 TH) 的中断	Auto
TRX_ACTIVE	11000	指示准备进入 RX 或者 TX 和已经进入 RX 或者 TX 的中断, 在 PLL 校正, RX 状态, 或 TX 状态下为 1, 其余时候为 0。	Auto
PKT_DONE	11001	指示当前的数据包已经接收完成, 会有下面 4 种情况: 1. 完整地接收到整个数据包 2. 曼切斯特解码错误, 解码电路自动重启 3. NODE ID 接收错误, 解码电路自动重启 4. 发现信号冲突, 解码电路不自动重启, 等待 MCU 处理	by MCU

中断默认是 1 有效, 但是可以通过将 INT\_POLAR 这个寄存器比特设置成 1, 使所有中断都变成 0 有效。下面还是以 INT1 为例, 画出了所有中断源的控制和选择图。对于控制和映射来说, INT1 和 INT2 也是一样的。

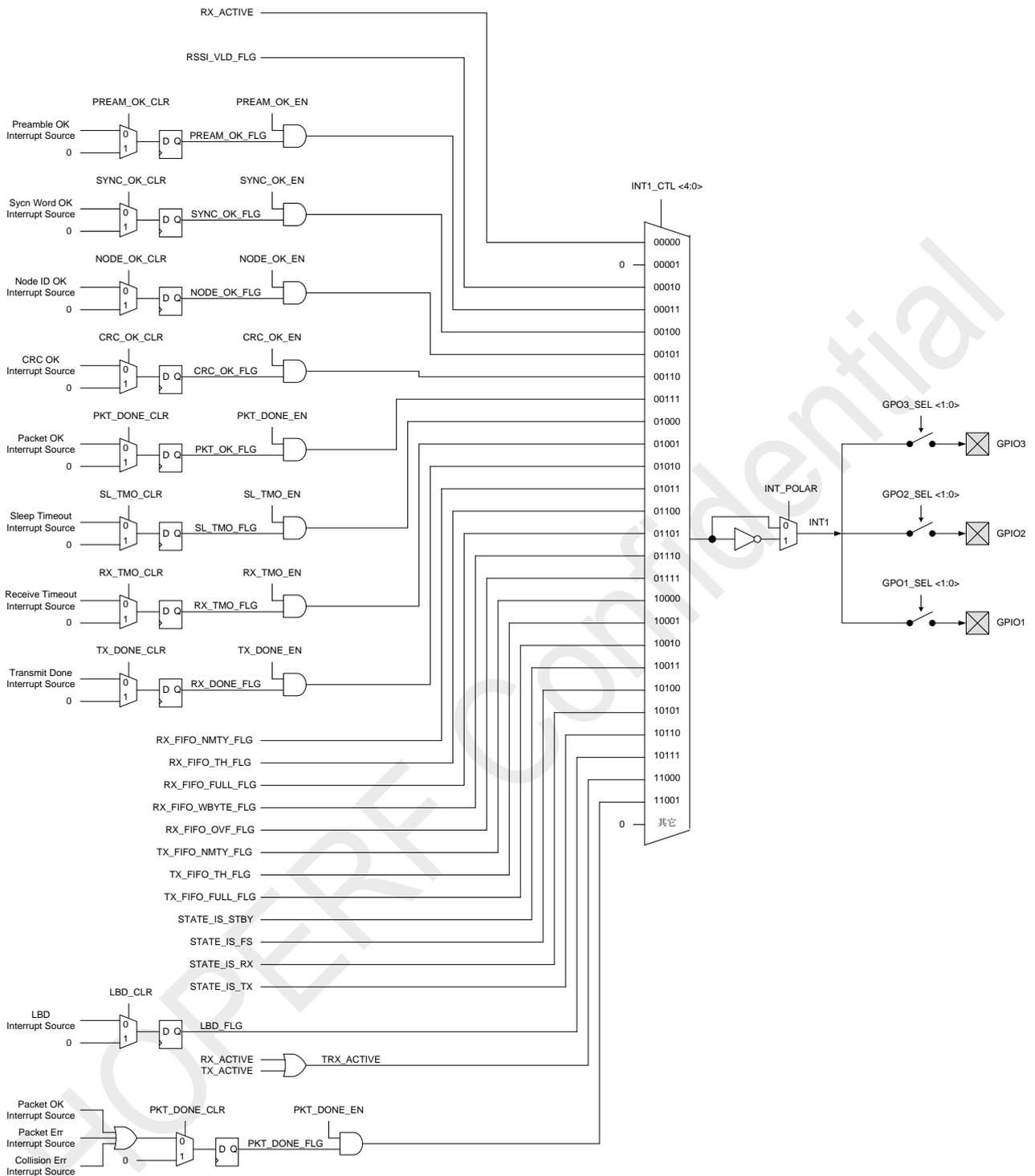


图 17. CMT2300A INT1 中断映射图

## 6. 数据包及包处理机制

数据模式（Data Mode）指的外部 MCU 通过什么模式来输入发射数据或获取接收数据，CMT2300A 支持直通模式和包模式两种，区别如下。

- Direct – 直通模式，在 RX 模式下仅支持 preamble 和 sync 检测，FIFO 不工作；在 TX 模式下仅支持对 GPIO 输入的数据进行透传。
- Packet – 包模式，支持所有包格式配置，FIFO 工作。

### 6.1 直通模式

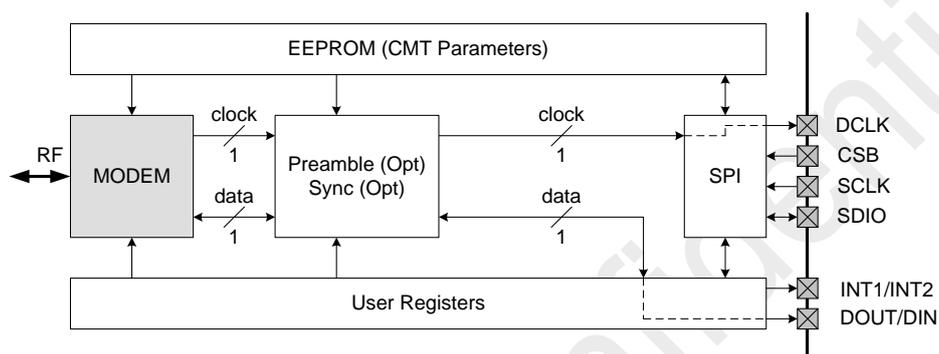


图 6. 直通模式的数据通路

#### Rx 处理

在直通模式中，数据从解调器的输出直接通过 DOUT 发送到外部 MCU，DOUT 可以设置为 GPIO1, 2 或 3。对 MCU 来说，典型的直通模式的 Rx 工作顺序如下：

1. 通过 CUS\_IO\_SEL 寄存器配置 GPIOs。
2. 配置 DATA\_MODE = 0。
3. 发送 go\_rx 命令。
4. 连续地从 DOUT 捕获接收数据。
5. 发送 go\_sleep/go\_stby/go\_rfs 命令来完成接收，并节省功耗。

#### Tx 处理

直通模式下，待发射的数据直接由外部 MCU 通过芯片的 DIN 送入芯片，数据率只要在芯片使用规范内都可以由 MCU 指定，设定的值需跟 RFPDK 上配置的数据率接近（不多于 +/- 30% 的误差）。对 MCU 来说，典型的直通模式的 Tx 工作顺序如下：

1. 将寄存器 TX\_DIN\_EN 设为 1 来使能 GPIO 的 DIN 功能。
2. 设 TX\_DIN\_SEL 为 0（来配置 GPIO1 为 DIN），或 1（配置 GPIO2 为 DIN）。
3. 发送 go\_tx 命令，同时将发射数据送入 DIN，按照约定的数据率，数据会立即发送出去。
4. 发送 go\_sleep/go\_stby/go\_rfs 命令来完成发射，并节省功耗。

## 6.2 数据包模式

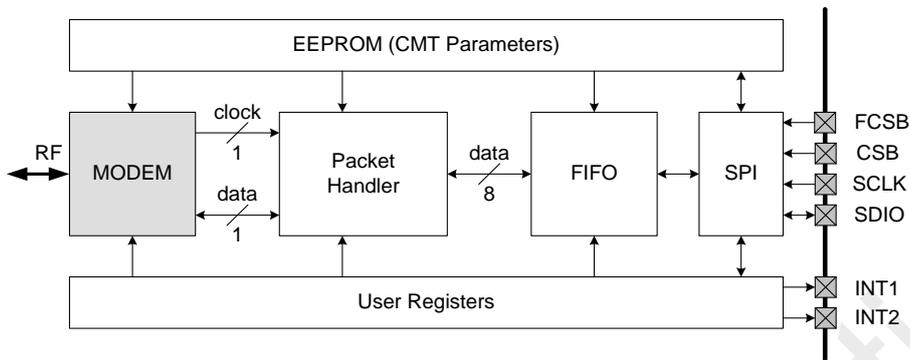


图 7.包模式的数据通路

CMT2300A 采用了 TX 和 RX 统一配置，支持典型和更为灵活的包格式，可以分为可变包（Length 在 Node ID 前面），可变包（Length 在 Node ID 后面）和固定包三种，数据包中的每一个部分，都支持非常灵活的配置：

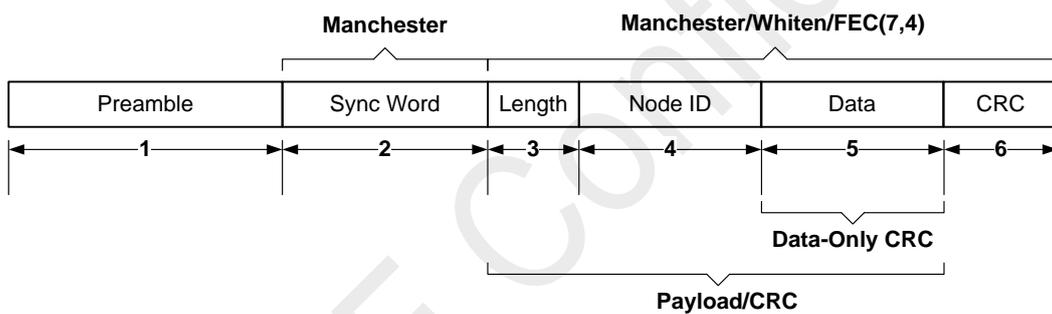


图 20.可变包格式 (Length 在 Node ID 前面)

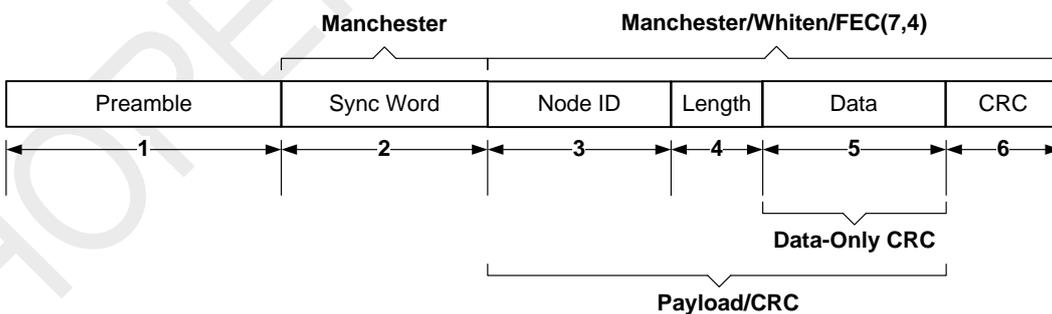


图 21. 可变包格式 (Length 在 Node ID 后面)

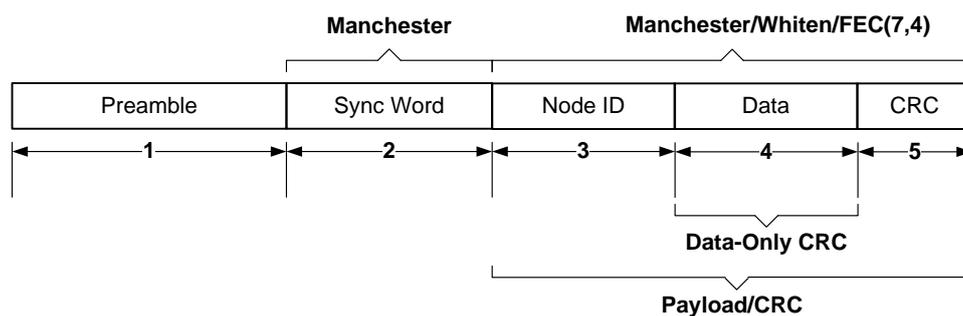


图 22.固定包格式

## Rx 处理

在包模式中，从解调器输出的数据会先被移送至包处理机中进行解码，然后填入 FIFO。包处理机提供多种解码引擎和判断数据有效性的选项，这些可以减轻用户的 MCU 资源。对 MCU 来说，典型的包模式的 Rx 工作顺序如下。

1. 通过CUS\_IO\_SEL配置GPIO。
2. 通过CUS\_INT1\_CTL, CUS\_INT2\_CTL和CUS\_INT\_EN设置中断。
3. 发送go\_rx 命令。
4. 根据相关的中断状态读取RX FIFO。
5. 发送go\_sleep/go\_stby/go\_rfs命令以节省功耗。
6. 通过CUS\_INT\_CLR1和CUS\_INT\_CLR1清除中断状态。

## Tx处理

在包模式中，MCU 可以提前将数据在 STBY 和 TFS 的状态下填入 FIFO 中，或者在芯片发送数据的同时写入 FIFO，或者以上两种方法的结合。对 MCU 来说，典型的包模式的 TX 工作顺序如下。

1. 通过CUS\_IO\_SEL配置GPIO。
2. 发送go\_stby命令，并将数据填入TX FIFO。
3. 通过CUS\_INT1\_CTL, CUS\_INT2\_CTL和CUS\_INT\_EN设置中断。
4. 发送go\_tx 命令。
5. 在相应的中断状态中将数据写入TX FIFO。
6. 完成N个数据包发送后，会自动退出到可选择的状态，无需发送命令。

CMT2300A 的 FIFO, 包处理机制, 以及相关的中断资源非常丰富, 可与绝大部分同类产品无障碍通讯。具体细节可参考 RFPDK 的配置界面和《AN143-CMT2300A FIFO 和包格式使用指南》。

## 7. 超低功耗运行

### 7.1 Duty Cycle 运转模式

CMT2300A 通过配置相关寄存器使得芯片的 Tx 和 Rx 工作于 Duty Cycle 运转模式以节省芯片功耗。

RX 的 Duty Cycle 模式可以分为以下 5 种模式。

1. 全手动控制
2. 自动 SLEEP 唤醒，切换到手动控制
3. 自动 SLEEP 唤醒，自动进入 RX，手动退出 RX
4. 自动 SLEEP 唤醒，手动进入 RX，自动退出 RX
5. 全自动控制

TX 的 Duty Cycle 可以分为以下 3 种模式。

1. 手动进入 TX，自动退出 TX
2. 自动 SLEEP 唤醒，手动进入 TX，自动退出 TX
3. 全自动发射

### 7.2 超低功耗（SLP）接收模式

CMT2300A 提供了一系列的选项，能够帮助用户在不同的应用需求下实现超低功耗（SLP – Supper Low Power）的接收。这些选项都必须在 RX\_TIMER\_EN 被设置为 1，即 RX 计时器有效的时候才会生效。SLP 接收的核心内容是如何让接收机在无信号的时候尽量缩短 RX 的时间，在有信号的时候又能够恰当地延长 RX 的时间进行接收，最终达到功耗最小化并稳定接收的效果。

传统的短距离无线收发系统，一般都会以下面这种基本的方案实现低功耗收发。CMT2300A 同样兼容这种方案，并且在这个基础上扩展出 13 种更加节省功耗的方案。下面先介绍一下最基本的方案，即将 RX\_EXTEND\_MODE<3:0> 设置为 0 时就可以实现的方案。

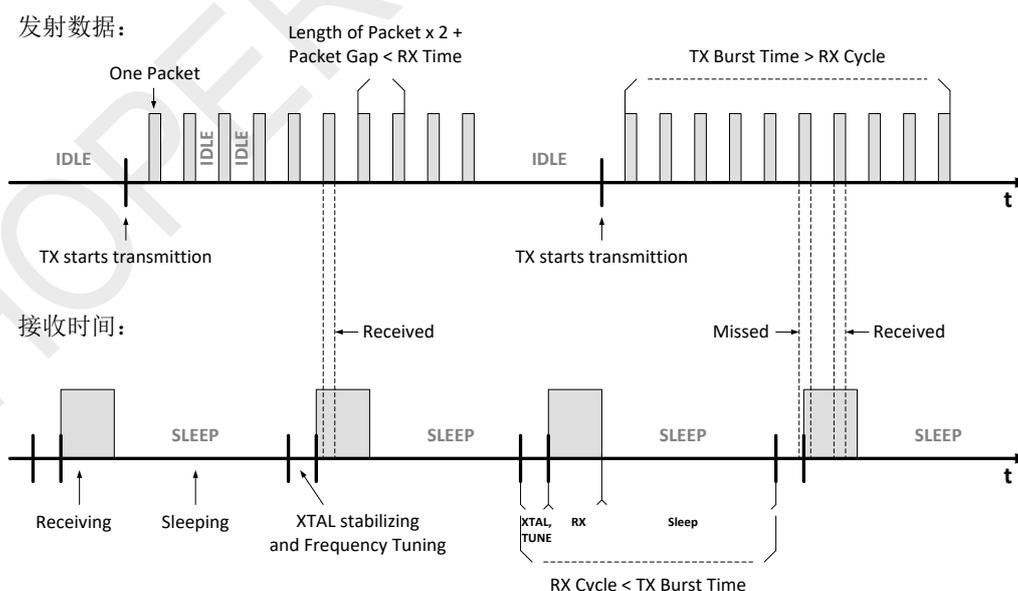


图 23. 基本的低功耗收发方案

传统低功耗收发方案以及在此基础上延伸的 13 种低功耗方案罗列如下表。

表 19. 超低功耗接收模式

编号	RX 的延长方式	RX 的延长条件
0	如果配置成 0, 就不做任何延长, T1 计时结束就离开 RX	无
1	T1 内一旦满足检测条件, 就离开 T1, 将控制权交给 MCU	RSSI_VLD 有效
2		PREAM_OK 有效
3		RSSI_VLD 与 PREAM_OK 同时有效
4	T1 内只要检测到 RSSI 有效, 就退出 T1 并一直处于 RX, 直到 RSSI 不满足就退出 RX	RSSI_VLD 有效
5	T1 内一旦满足检测条件, 就切换到 T2, T2 计时结束后就退出 RX	RSSI_VLD 有效
6		PREAM_OK 有效
7		RSSI_VLD 与 PREAM_OK 同时有效
8		PREAM_OK 或 SYNC_OK 任意一个有效
9		PREAM_OK 或 NODE_OK 任意一个有效
10		PREAM_OK 或 SYNC_OK 或 NODE_OK 任意一个有效
11	T1 内一旦满足检测条件, 就切换到 T2, T2 内一旦	RSSI_VLD 有效
12	检测到 SYNC 就退出 T2 并将控制权交给 MCU, 否	PREAM_OK 有效
13	则 T2 计时结束后就退出 RX	RSSI_VLD 与 PREAM_OK 同时有效

注意: RSSI\_VLD 的信号源, 可以选择是 RSSI 的对比结果, 或者是 PJD 的监测结果, 又或者是两者同时有效。

表格里提到的 T1 和 T2 分别是指可用寄存器或 RFPDK 设定的 RX T1 和 RX T2 时间窗口。RSSI\_VLD 的源可以是 RSSI 的对比结果或者是相位检测 (PJD) 的结果, 具体的低功耗方案的设置方法请参照《AN146-CMT2300A 低功耗模式使用指南》。

### 7.3 接收机“电流 VS 性能”配置

CMT2300A 提供了一组寄存器给用户来降低接收机的 RF 电流, 但是相应地性能 (主要体现为接收灵敏度) 也会降低, 下面是相关的寄存器及配置值:

表 20. 电流寄存器的配置方法

电流档	RF 性能档	LMT_VTR<1:0>	MIXER_BIAS<1:0>	LNA_MODE<1:0>	LNA_BIAS<1:0>
低	低	2	2	1	1
中	中	2	2	1	2
高	高	1	2	3	2

## 8. 用户寄存器

CMT2300A 的配置是通过外部 MCU 写入寄存器来完成的。下面是寄存器的总表格。

表 21.CMT2300A 寄存器总表

Addr	R/W	Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Function										
0x00	RW	CUS_CMT1	用户无须理解，直接用RFPDK生成导入								CMT区										
0x01	RW	CUS_CMT2																			
0x02	RW	CUS_CMT3																			
0x03	RW	CUS_CMT4																			
0x04	RW	CUS_CMT5																			
0x05	RW	CUS_CMT6																			
0x06	RW	CUS_CMT7																			
0x07	RW	CUS_CMT8																			
0x08	RW	CUS_CMT9																			
0x09	RW	CUS_CMT10																			
0x0A	RW	CUS_CMT11																			
0x0B	RW	CUS_RSSI																			
Addr	R/W	Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Function										
0x0C	RW	CUS_SYS1	LMT_VTR [1:0]		MIXER_BIAS [1:0]		LNA_MODE [1:0]		LNA_BIAS [1:0]		系统区										
0x0D	RW	CUS_SYS2	LFOOSC_RECAL_EN	LFOOSC_CAL1_EN	LFOOSC_CAL2_EN	RX_TIMER_EN	SLEEP_TIMER_EN	TX_DC_EN	RX_DC_EN	DC_PAUSE											
0x0E	RW	CUS_SYS3	SLEEP_BYPASS_EN	XTAL_STB_TIME [2:0]		SLEEP_TIMER_M [7:0]		TX_EXIT_STATE [1:0]	RX_EXIT_STATE [1:0]												
0x0F	RW	CUS_SYS4	SLEEP_TIMER_M [10:8]		SLEEP_TIMER_M [7:0]		SLEEP_TIMER_R [3:0]														
0x10	RW	CUS_SYS5	SLEEP_TIMER_M [10:8]		RX_TIMER_T1_M [7:0]		RX_TIMER_T1_R [3:0]														
0x11	RW	CUS_SYS6	RX_TIMER_T1_M [10:8]		RX_TIMER_T2_M [7:0]		RX_TIMER_T2_R [3:0]														
0x12	RW	CUS_SYS7	RX_TIMER_T1_M [10:8]		RX_TIMER_T2_M [7:0]		RX_TIMER_T2_R [3:0]		RX_EXTEND_MODE [3:0]												
0x13	RW	CUS_SYS8	COL_DET_EN		COL_OFS_SEL	RX_AUTO_EXIT_DIS	DOUT_MUTE		RSSI_DET_SEL [1:0]												
0x14	RW	CUS_SYS9	PID_TH_SEL		PID_WIN_SEL [1:0]	CCA_INT_SEL [1:0]	CLKOUT_EN		RSSI_AVG_MODE [2:0]												
0x15	RW	CUS_SYS10	COL_DET_EN		COL_OFS_SEL	RX_AUTO_EXIT_DIS	DOUT_MUTE		RSSI_DET_SEL [1:0]												
0x16	RW	CUS_SYS11	PID_TH_SEL		PID_WIN_SEL [1:0]	CCA_INT_SEL [1:0]	CLKOUT_EN		RSSI_AVG_MODE [2:0]												
0x17	RW	CUS_SYS12	COL_DET_EN		COL_OFS_SEL	RX_AUTO_EXIT_DIS	DOUT_MUTE		RSSI_DET_SEL [1:0]												
0x18	RW	CUS_RF1	用户无须理解，直接用RFPDK生成导入									频率区									
0x19	RW	CUS_RF2																			
0x1A	RW	CUS_RF3																			
0x1B	RW	CUS_RF4																			
0x1C	RW	CUS_RF5																			
0x1D	RW	CUS_RF6																			
0x1E	RW	CUS_RF7																			
0x1F	RW	CUS_RF8																			
0x20	RW	CUS_RF9																			
0x21	RW	CUS_RF10																			
Addr	R/W	Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Function										
0x20	RW	CUS_RF9	用户无须理解，直接用RFPDK生成导入								数据率区										
0x21	RW	CUS_RF10																			
0x22	RW	CUS_RF11																			
0x23	RW	CUS_RF12																			
0x24	RW	CUS_FSK1																			
0x25	RW	CUS_FSK2																			
0x26	RW	CUS_FSK3																			
0x27	RW	CUS_FSK4																			
0x28	RW	CUS_FSK5																			
0x29	RW	CUS_FSK6																			
0x2A	RW	CUS_FSK7																			
0x2B	RW	CUS_CDR1																			
0x2C	RW	CUS_CDR2																			
0x2D	RW	CUS_CDR3																			
0x2E	RW	CUS_CDR4																			
0x2F	RW	CUS_AGC1																			
0x30	RW	CUS_AGC2																			
0x31	RW	CUS_AGC3																			
0x32	RW	CUS_AGC4																			
0x33	RW	CUS_DOK1																			
0x34	RW	CUS_DOK2																			
0x35	RW	CUS_DOK3																			
0x36	RW	CUS_DOK4																			
0x37	RW	CUS_DOK5																			
Addr	R/W	Name										Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Function	
0x38	RW	CUS_PKT1										RX_PREAM_SIZE [4:0]				TX_PREAM_SIZE [7:0]		PREAM_LEN_UNIT	DATA_MODE [1:0]		基带区
0x39	RW	CUS_PKT2										TX_PREAM_SIZE [7:0]				TX_PREAM_SIZE [15:8]		PREAM_VALUE [7:0]			
0x3A	RW	CUS_PKT3	TX_PREAM_SIZE [7:0]				TX_PREAM_SIZE [15:8]		PREAM_VALUE [7:0]												
0x3B	RW	CUS_PKT4	TX_PREAM_SIZE [7:0]				TX_PREAM_SIZE [15:8]		PREAM_VALUE [7:0]												
0x3C	RW	CUS_PKT5	RESV	SYNC_TOL [2:0]				SYNC_SIZE [2:0]		SYNC_MAN_EN											
0x3D	RW	CUS_PKT6	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x3E	RW	CUS_PKT7	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x3F	RW	CUS_PKT8	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x40	RW	CUS_PKT9	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x41	RW	CUS_PKT10	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x42	RW	CUS_PKT11	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x43	RW	CUS_PKT12	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x44	RW	CUS_PKT13	SYNC_VALUE [7:0]				SYNC_VALUE [15:8]		SYNC_VALUE [23:16]												
0x45	RW	CUS_PKT14	RESV	PAYLOAD_LEN [10:8]				AUTO_ACK_EN	NODE_LEN_POS_SEL	PAYLOAD_BIT_ORDER	PKT_TYPE										
0x46	RW	CUS_PKT15	RESV	PAYLOAD_LEN [10:8]				AUTO_ACK_EN	NODE_LEN_POS_SEL	PAYLOAD_BIT_ORDER	PKT_TYPE										
0x47	RW	CUS_PKT16	RESV	RESV	NODE_FREE_EN	NODE_ERR_MASK	NODE_SIZE [1:0]		NODE_DET_MODE [1:0]												
0x48	RW	CUS_PKT17	NODE_VALUE [7:0]				NODE_VALUE [15:8]		NODE_VALUE [23:16]												
0x49	RW	CUS_PKT18	NODE_VALUE [7:0]				NODE_VALUE [15:8]		NODE_VALUE [23:16]												
0x4A	RW	CUS_PKT19	NODE_VALUE [7:0]				NODE_VALUE [15:8]		NODE_VALUE [23:16]												
0x4B	RW	CUS_PKT20	NODE_VALUE [7:0]				NODE_VALUE [15:8]		NODE_VALUE [23:16]												
0x4C	RW	CUS_PKT21	FEC_TYPE	FEC_EN	CRC_BYTE_SWAP	CRC_BIT_INV	CRC_RANGE	CRC_TYPE [1:0]		CRC_EN											
0x4D	RW	CUS_PKT22	CRC_SEED [7:0]				CRC_SEED [15:8]		CRC_SEED [23:16]												
0x4E	RW	CUS_PKT23	CRC_SEED [7:0]				CRC_SEED [15:8]		CRC_SEED [23:16]												
0x4F	RW	CUS_PKT24	CRC_BIT_ORDER	WHITEN_SEED [8]	WHITEN_SEED_TYPE	WHITEN_TYPE [1:0]	WHITEN_EN	MANCH_TYPE	MANCH_EN												
0x50	RW	CUS_PKT25	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	TX_PREFX_TYPE [1:0]												
0x51	RW	CUS_PKT26	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	TX_PREFX_TYPE [1:0]												
0x52	RW	CUS_PKT27	TX_PKT_NUM [7:0]				TX_PKT_GAP [7:0]		TX_PKT_GAP [7:0]												
0x53	RW	CUS_PKT28	TX_PKT_NUM [7:0]				TX_PKT_GAP [7:0]		TX_PKT_GAP [7:0]												
0x54	RW	CUS_PKT29	FIFO_AUTO_RES_EN				FIFO_TH [6:0]		FIFO_TH [6:0]												
Addr	R/W	Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Function										
0x55	RW	CUS_TX1	用户无须理解，直接用RFPDK生成导入								发射区										
0x56	RW	CUS_TX2																			
0x57	RW	CUS_TX3																			
0x58	RW	CUS_TX4																			
0x59	RW	CUS_TX5																			
0x5A	RW	CUS_TX6																			
0x5B	RW	CUS_TX7																			
0x5C	RW	CUS_TX8																			
0x5D	RW	CUS_TX9																			
0x5E	RW	CUS_TX10																			
0x5F	RW	CUS_LBD																			
Addr	R/W	Name	Bit 7	Bit 6	Bit 5	Bit 4	Bit 3	Bit 2	Bit 1	Bit 0	Function										
0x60	RW	CUS_MODE_CTL	控制区 1								控制区 1										
0x61	RW	CUS_MODE_STA										RESV	RESV	RSTN_IN_EN	CGR_RETAIN	CHIP_MODE_STA [3:0]		RESV	RESV		
0x62	RW	CUS_EN_CTL										RESV	RESV	LOCKING_EN	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV		
0x63	RW	CUS_FREQ_CHNL										FH_CHANNEL [7:0]				FH_CHANNEL [7:0]		FH_CHANNEL [7:0]			
0x64	RW	CUS_FREQ_OFS										FH_CHANNEL [7:0]				FH_CHANNEL [7:0]		FH_CHANNEL [7:0]			
0x65	RW	CUS_IO_SEL										GPIO3_SEL [1:0]				GPIO2_SEL [1:0]		GPIO1_SEL [1:0]			
0x66	RW	CUS_INT1_CTL										RF_SW1T1_EN	RF_SW1T2_EN	INT_POLAR	INT1_SEL [4:0]	INT2_SEL [4:0]					
0x67	RW	CUS_INT2_CTL										LFOOSC_OUT_EN	TX_DIN_INV	TX_DIN_INV	PREAM_OK_EN	SYNC_OK_EN	CRC_OK_EN	CRC_OK_EN	PKT_DONE_EN		
0x68	RW	CUS_INT3_CTL										SL_TMO_EN	RX_TMO_EN	TX_DONE_EN	PREAM_OK_EN	SYNC_OK_EN	CRC_OK_EN	CRC_OK_EN	PKT_DONE_EN		
0x69	RW	CUS_FIFO_CTL										TX_DIN_EN	TX_DIN_SEL [1:0]	TX_DIN_SEL [1:0]	FIFO_AUTO_CLR_DIS	FIFO_TX_RD_EN	FIFO_RX_TX_SEL	FIFO_MERGE_EN	SPI_FIFO_RD_WR_SEL		
0x6A	W	CUS_INT_CLR1										RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV		
0x6B	W	CUS_INT_CLR2										RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV		
0x6C	W	CUS_FIFO_CLR										RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV	RESV		
0x6D	R	CUS_INT1_FLAG										LBD_FLAG	COL_ERR_FLAG	PKT_ERR_FLAG	PREAM_OK_FLAG	SYNC_OK_FLAG	NODE_OK_FLAG	CRC_OK_FLAG	PKT_OK_FLAG		
0x6E	R	CUS_FIFO_FLAG										RESV	RX_FIFO_FULL_FLAG	RX_FIFO_NMTY_FLAG	RX_FIFO_TH_FLAG	SYNC_OK_FLAG	RX_FIFO_OVF_FLAG	TX_FIFO_FULL_FLAG	TX_FIFO_NMTY_FLAG		
0x6F	R	CUS_RSSI_CODE										RSSI_CODE [7:0]									
0x70	R	CUS_RSSI_DBM										RSSI_DBM [7:0]									
0x71	R	CUS_LBD_RESULT	LBD_RESULT [7:0]																		

从上面的表格可以看到，地址从 0x00 到 0x71，其中可以分成 3 个大区去理解，分别是：配置区（其中包括 6 个子区），控制区 1，还有控制区 2。对 3 个区来说，地址是连续的，操作方式无本质区别，都是使用 SPI 按照访问寄存器的时序进行直接读写操作。但是从功能和使用方式来说，3 个区有不同的作用，由下面的表格说明：

表 22. 寄存器分区说明

地址范围	寄存器区名称	RFPDK 导出区域名称	功能说明	
0x00-0x0B	配置区（通过 RFPDK 的 Export 功能导出配置值）	CMT 区	CMT Bank	由 RFPDK 导出，不建议客户修改
0x0C-0x17		系统区	System Bank	该区域主要牵涉超低功耗工作模式的配置
0x18-0x1F		频率区	Frequency Bank	该区域是配置收发工作频率
0x20-0x37		数据率区	Data Rate Bank	该区域配置数据率，频偏，带宽和相关的参数
0x38-0x54		基带区	Baseband Bank	该区域配置包格式和某些 FIFO 的特性
0x55-0x5F		发射区	TX Bank	该区域主要牵涉发射频偏和发射功率部分
0x60-0x6A	控制区 1（根据应用需求配置，不由 RFPDK 生成）	--	该区域配置工作状态、跳频配置、GPIO 配置、中断源开关等	
0x6B-0x71	控制区 2（根据应用需求配置，不由 RFPDK 生成）	--	该区域用于读取中断源标志，进行 FIFO 控制和 RSSI 测量等	

为了简化用户的操作，用户首先可使用 RFPDK 配置好所有参数，然后导出“配置区”的寄存器值，用于对 CMT2300A 的一次性初始化配置。对 CMT 区，频率区，数据率区，以及发射区来说，用户无需理解具体的寄存器含义，只需要将导出的内容写入到对应的寄存器地址就可以了。对于系统区和基带区，用户或许有需要在应用程序中实时更改某些配置，因此用户需要理解每一个寄存器位的含义。同时，对于配置区 1 和配置区 2 来说，用户也需要理解每一个寄存器位的含义。

CMOSTEK 提供了一系列应用文档（AN），用于说明如何一步一步开始使用 CMT2300A，如何配置 RFPDK 上面的参数，如何理解具体的寄存器含义，以及其它一些需要注意的应用技巧。用户可以从阅读《AN142-CMT2300A 快速上手指南》开始，逐步从浅入深地了解和使用 CMT2300A 的各种功能。

## 9. 订购信息

表 23. CMT2300A 订购信息

型号	描述	封装	包装选项	运行条件	最小起订量
CMT2300A-EQR <sup>[1]</sup>	CMT2300A, 超低功耗 Sub-1GHz 射频收发器	QFN16 (3x3)	编带盘装	1.8 to 3.6V, -40 to 85°C	3,000
<b>备注:</b> [1]. “E” 代表扩展型工业产品等级, 其支持的温度范围是从-40 到+85 °C。 “Q” 代表 QFN16 的封装类型。 “R”代表编带及盘装类型, 最小起订量 (MOQ) 是 3,000 片。					

如需了解更多产品及产品线信息, 请访问 [www.hoperf.cn](http://www.hoperf.cn)。

有关采购或价格需求, 请联系 [sales@hoperf.com](mailto:sales@hoperf.com) 或者当地销售代表。

## 10. 封装信息

CMT2300A 的封装 QFN16(3x3)封装信息如下图及下表所示。

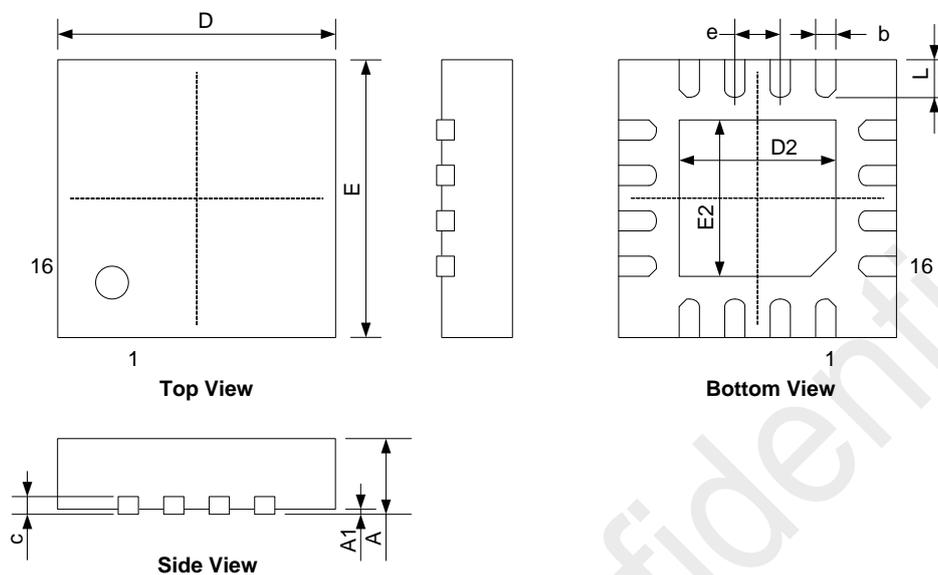


图 24. 16-Pin QFN 3x3 封装

表 24. 16-Pin QFN 3x3 封装尺寸

符号	尺寸 (毫米 mm)	
	最小值	最大值
A	0.7	0.8
A1	—	0.05
b	0.18	0.30
c	0.18	0.25
D	2.90	3.10
D2	1.55	1.75
e	0.50 BSC	
E	2.90	3.10
E2	1.55	1.75
L	0.35	0.45

## 11. 顶部丝印

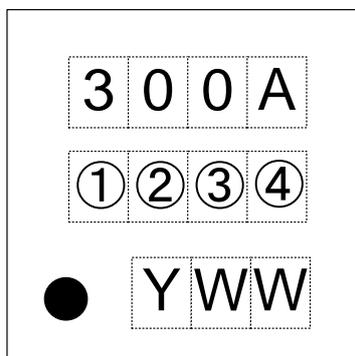


图 25. CMT2300A 顶部丝印

表 25. CMT2300A 顶部丝印说明

丝印方式	激光
管脚 1 标记	圆圈直径 = 0.3 mm
字体尺寸	0.5 mm, 右对齐
第一行丝印	300A, 代表型号 CMT2300A
第二行丝印	①②③④内部跟踪编码
第三行丝印	日期代码, 由封装厂分配, Y 表示年的最后一位数, WW 表示工作周。

## 12. 文档变更记录

表 26. 文档变更记录表

版本号	章节	变更描述	日期
预备版本	全部	用于内部验证	2015-06-09
预备版本 0.2	5.14.1	更新第一段落	2015-06-10
	5.14.2	更新表格 34	
0.6	全部	将章节 4 分成章节 5 和 6	2015-08-06
0.75	全部	量产版本芯片的初始发布版本	2017-02-27
0.8	全部	修改 T&R 包装为 3,000pcs 一盘 新增 AN 文档列表补充 新增各射频各指标曲线	2017-07-05
0.9	全部	修改和增添部分性能指标 修改 RSSI 相关说明 新增上电复位 (POR) 说明 新增 PJD, AFC 和 CDR 的功能描述 新增接收机“电流 VS 性能”配置说明 修改部分文字和图片 删除相关文档章节	2017-12-22
1.0	全部	修正部分文字内容	2018-01-15
1.1	4.3.7	去掉 AN196 文档参考	2020-09-09
1.2	1.11	表 11, SCLK 相关参数值调整	2021-07-21
1.3	1.11	表 11, SCLK, $V_{IH}$ 相关参数值调整	2021-12-24
1.4	2, 3, 5.3.2	第 2 章节: 管脚描述增加低功耗应用相关备注; 第 3 章节: 修改原理图及元件 BOM, 具体修改为: 直连模式和开关模式原理图, 去掉 SCLK/SDIO/FCSB 引脚电容, 仅保留 CSB 引脚电容。 5.3.2 章节: 图 16, 修正图中箭头方向错误	2022-01-05
1.5	1.4	表 4 增加输入阻抗数值	2022-10-27
1.6	1.4	“同信道抑制比”, “邻道抑制比”, “阻塞抑制比”, “镜像抑制比” 的单位从 dBc 改为 dB。	2022-05-23
1.7	1.4	表 4 修改输入阻抗数值	2023-07-03
	2	删除表 12 里备注[3], [4]	

### 13. 联系信息

深圳市华普微电子股份有限公司

中国广东省深圳市南山区西丽街道万科云城三期 8A 栋 30 层

邮编: 518052

电话: +86 - 755 - 82973805

销售: [sales@hoperf.com](mailto:sales@hoperf.com)

网址: [www.hoperf.cn](http://www.hoperf.cn)

版权所有 © 深圳华普微电子股份有限公司，保留一切权利

深圳华普微电子股份有限公司（以下简称：“HOPERF”）保留随时更改、更正、增强、修改 HOPERF 产品和/或本文档的权利，恕不另行通知。非经本公司书面许可，任何单位和个人不得擅自摘抄、复制本文档内容的部分或全部，并不得以任何形式传播。由于产品版本升级或其他原因，本文档内容会不定期进行更新。HOPERF 的产品不建议应用于生命相关的设备和系统，在使用该器件中因为设备或系统运转失灵而导致的损失，HOPERF 不承担任何责任。

**HOPERF** 商标和其他 HOPERF 商标为深圳华普微电子股份有限公司的商标，本文档提及的其他所有商标或注册商标，由各自的所有人拥有。